

O ZÁKLADNÍCH VĚTÁCH VÍCEROZMĚRNÉ CENTRÁLNÍ AXOMETRIE II, III

VÁCLAV HAVEL, Brno

Tento článek je pokračováním stejnojmenného článku, otištěného v tomto časopise v ročníku 7 (1957), str. 94—107 (v dalsím citováno jako I), je však stylisován nezávisle na I.

II. část

V I jsou dokázány dvě základní věty, které mají existenční význam při budování axonometrického promítání hyperspacíálního. První základní věta je vázana na neparallelní průměty souřadnicových konfigurací do regulárních desarguesovských konfigurací, kdežto druhá věta týká se současně parallelních i neparallelních průmětů obecných desarguesovských konfigurací. Na tyto věty navazují naše další úvahy. V § 1 je první základní věta zobecněna, alespoň částečně též pro promítání do m -rozměrného podprostoru. V § 2 je pojednáno o perspektivní poloze dvou simplexů. V § 3 je zobecněna věta Pohlceova—Schwarzsova, zastupující pro parallelní promítání první základní větu. Úvahy z § 3 jsou syntetickým protějškem analytických úvah Naumannových.

§ 1. Problematika obou základních vět

V rozšířeném prostoru \mathbf{E}_n , $n \geq 3$, je definována *l-ramenná m-rozměrná desarguesovská konfigurace* jako *konfigurace* bodů $O, A_1, \dots, A_e, B_1, \dots, B_e$, obsahující trojice kolineárních různých bodů O, A_i, B_i ($i = 1, \dots, l$), přičemž body O, A_1, \dots, A_m jsou lineárně nezávislé a vytvázejí vlastní podprostor, který obsahuje též body A_{m+1}, \dots, A_e . Jsou-li navíc body B_1, \dots, B_{m+1} lineárně nezávislé, pak konfiguraci prohlásíme za *regulární*.¹

Označme nyní \mathfrak{A} takovou regulární konfiguraci a vyšetřujme obě posloupnosti $\mathfrak{A} = \{A_1, \dots, A_{m+1}\}$, $\mathfrak{B} = \{B_1, \dots, B_{m+1}\}$. Jsou-li body z \mathfrak{A} lineárně nezávislé, pak \mathfrak{A} , \mathfrak{B} odpovídají si v perspektivní kolineaci o středu O a určují

¹ V I je desarguesovská konfigurace, resp. regulární desarguesovská konfigurace značena jako d -konfigurace, resp. d_1 -konfigurace.

tedy jistý podprostor \mathbf{P} jako „osu“ této perspektivní kolineace. Jsou-li body $\mathfrak{A}, \mathfrak{B}$ lineárně závislé, pak jimi vytvořený podprostor označme \mathbf{P} . Existuje právě jeden m -elipsoid, pro nějž \mathfrak{B} je polárním simplexem a k \mathbf{P} je polárně sduzen harmonický pól P podprostoru \mathbf{P} vzhledem k \mathfrak{B} .² Tento m -elipsoid nazveme *přídrženým* k \mathfrak{D} .

Pro m -ramennou m -rozměrnou desarguesovskou konfiguraci $\mathfrak{D} = \{O, A_1, \dots, A_m, B_1, \dots, B_m\}$ položme $\mathfrak{A} = \{A_1, \dots, A_m\}$, $\mathfrak{B} = \{B_1, \dots, B_m\}$. Potom \mathfrak{D} má přídrženou $(m-1)$ -sféru. Touto $(m-1)$ -sférou odpovídá harmonický pól P vzhledem k \mathfrak{B} . K \mathfrak{D} přídržený $(m-1)$ -elipsoid je určen polárním simplexem \mathfrak{B} a polárním párem P, \mathbf{P} . Jsou-li body z \mathfrak{A} navzájem kolmé a jsou-li body z \mathfrak{B} nevlásní, pak konfiguraci prohlásíme za m -ramennou souřadnicovou konfiguraci.

Věta 1. *n -ramenná $(n-1)$ -rozměrná regulární desarguesovská konfigurace je přídmětem n -ramenné souřadnicové konfigurace tehdy a jen tehdy, má-li přídrženou $(n-1)$ -sféru. Centrem promítnání je bod, vzdálený od středu přídržené $(n-1)$ -sféry i od její nadroviny o délku jejího poloměru.*

Důkaz viz I, str. 99–100, věta 4.

Věta 2. *Pro $m \geq 3$ je m -ramenná m -rozměrná desarguesovská konfigurace \mathfrak{D} prídmětem m -ramenné souřadnicové konfigurace \mathfrak{C} z jistého bodu C , právě když \mathfrak{D} je přídrženou $(m-1)$ -sférou.*

Důkaz. Nechť \mathfrak{D} je prídmětem souřadnicové konfigurace \mathfrak{C} z centra C . Doplňme \mathfrak{C} v n -ramennou souřadnicovou konfiguraci \mathfrak{C}^* , kterou promítneme z C do některé nadroviny, která obsahuje \mathfrak{D} a neobsahuje C . Prídmětem konfigurace \mathfrak{C}^* je pak n -ramenná $(n-1)$ -rozměrná desarguesovská konfigurace \mathfrak{D}^* s přídrženou $(n-1)$ -sférou σ . Posledních m bodů z \mathfrak{D} vytvářejí $(m-1)$ -prostor, který protíná σ v $(m-1)$ -sféře, přídržené k \mathfrak{D} .

K důkazu postačující podmínky použijeme pomocnou větu: *Má-li hypersféra \mathfrak{P} polární simplex \mathfrak{B} , pak existuje bod P a nadrovina \mathbf{P} tak, že P je pól nadroviny \mathbf{P} vzhledem k \mathfrak{B} a současně harmonickým polém nadroviny \mathbf{P} vzhledem k \mathfrak{B} .*

Důkaz této pomočné věty jen naznačíme. Ke každé dvojici různých indexů i, j stanovme společný bodový pár involuce o samodružných bodech P_i, P_j , (kde $\mathfrak{B} = \{P_1, \dots, P_{n+1}\}$) a involuce indukované na spojnici bodů P_i, P_j , hypersférou \mathfrak{B} . Tento společný pár skládá se z různých reálných bodů $V_{ij}, W_{ij}, \dots, W_{1,n+1}$ necht vytvářejí nadrovinu \mathbf{P} . Bod P , který je průsečkem nadrovin vytvořených body $V_{ik}, P_2, \dots, P_{n+1}$ pro $k = 2, \dots, n+1$, je pólem nadroviny \mathbf{P} vzhledem k \mathfrak{B} i harmonickým polém

² *m*-rozměrný podprostor označme jako *m-prostor*, hyperkvadriku *m*-prostoru označme jako *m-kvadriku*.

nadroviny \mathbf{P} vzhledem k \mathfrak{B} . Detaily důkazu pomínejme. Pro $n = 3$ srov. [2], odst. 3 na str. 168–171, resp. [3]; pro $n > 3$ srov. [4].

Položme $\mathfrak{D} = \{O, A_1, \dots, A_m, B_1, \dots, B_m\}$, $\mathfrak{A} = \{A_1, \dots, A_m\}$, $\mathfrak{B} = \{B_1, \dots, B_m\}$. Nechť \mathfrak{D} má přídrženou $(m-1)$ -sféru proloženou libovolnou hypersféru \mathfrak{X} a doplňme vhodně \mathfrak{D} na n -ramennou $(n-1)$ -rozměrnou regulární desarguesovskou konfiguraci $\mathfrak{D}^* = \{O, A_1, \dots, A_n, B_1, \dots, B_n\}$, kde $\mathfrak{A}^* = \{A_1, \dots, A_n\}$, $\mathfrak{B}^* = \{B_1, \dots, B_n\}$. Podle po- močné věty sestrojíme nadrovinu \mathbf{P} (pro $\mathfrak{B} = \mathfrak{B}$) tak, aby obsahovala osu perspektivní kolineace mezi $\mathfrak{A}^*, \mathfrak{B}^*$. Neleží-li \mathfrak{A} v \mathbf{P} , pak doplníme \mathfrak{A}^* podle této konfigurace \mathfrak{D}^* plyne podle věty 1 zakončení důkazu.

Věta 3. *Nechť $2 \leq m < n$. K dané n -ramenné m -rozměrné desarguesovské konfiguraci \mathfrak{D} a n -ramenné n -rozměrné desarguesovské konfiguraci \mathfrak{C} lze sestrojit právě vytvořeným konfigurací \mathfrak{D} , a libovolným vlastním, s \mathfrak{C} disjunktivním podprostorem \mathbf{D} , tak, že v λ_X odpovídá konfiguraci \mathfrak{D} prídmět konfigurace \mathfrak{C} z centra \mathfrak{C} . – Je-li \mathbf{C} vlastní, pak mezi λ_X náleží též afinita všech modulů.³ – Je-li však \mathfrak{C} nevlásní, pak budlo žádné λ_X není afinitou aniž každé λ_X je afinou, přičemž moduly těchto afinit nabývají všech hodnot všešších či rovných modulu též afinii λ_X , při níž \mathfrak{X} je kolmé k \mathfrak{C} .*

Důkaz viz I, str. 103, věta 7. Pro $n = m + 1$ dokazuje část věty 3 V. N. Pervíkova [21].
Věta 3 má celkem ukončenou podobu. Věta 1 takovou podobu nemá, neboť je vázána na promítání z bodu do nadroviny. Určitě zobecnění věty 1 pro promítání z $(n-m-1)$ -prostoru do m -prostoru bude podáno v následující věti.

Věta 4. *Nechť $2 \leq m < n$. n -ramenná m -rozměrná regulární desarguesovská konfigurace je prídmětem n -ramenné souřadnicové konfigurace, když přídržený m -elipsoid je m -sféra.*

Důkaz: Nechť daná n -ramenná m -rozměrná regulární desarguesovská konfigurace $\mathfrak{D} = \{O, A_1, \dots, A_m, B_1, \dots, B_n\}$ má přídrženou m -sféru. Onečne se na kterýkoliv $(m+1)$ -prostor obsahující \mathfrak{D} a položme $\mathfrak{D}^* = \{O, A_1, \dots, A_{m+1}, B_1, \dots, B_{m+1}\}$. Pak podle věty 1 existuje $(m+1)$ -Doplně \mathfrak{D}^* libovolným způsobem v n -ramennou souřadnicovou konfiguraci $\mathfrak{C} = \{O', A'_1, \dots, A'_n, B'_1, \dots, B'_{m+1}\}$ a sestrojíme průsečky S_i , přímek $A_i A'_i$, $B_i B'_i$ pro $i = m+2, \dots, n$. Body S_0, S_{m+2}, \dots, S_n vytvářejí $(n-m-1)$ -

³ *Modul* afinitu mezi dvěma m -rozměrnými podprostory je objem m -rozměrného simplexe, který odpovídá m -rozměrnému simplexu jednotkového objemu.

Problematiku obou základních vět (totiž věty 1 a věty 3) lze objasnit z toho hlediska:

Necht λ je lineární zobrazení daného prostoru \mathbf{E}_n na vlastní m -prostor.

Problém 1. Jest najít nutnou a postačující podmínku pro to, aby existovalo přenásleď o (t. j. shodné zobrazení) prostoru \mathbf{E}_n na sobě tak, že $\mathbf{E}_{\omega^{-1}}^{\lambda}$ a \mathbf{E}_n^{λ} si odpovídají v lineárním zobrazení předepsaného typu T_1 !

Problém 2. Jest najít nutnou a postačující podmínku pro to, aby existovalo lineární zobrazení o přepsaném typu T_1 prostoru \mathbf{E}_n na vlastní m -prostor, přičemž \mathbf{E}^{λ}_n a \mathbf{E}_n^{σ} si odpovídají v lineárním zobrazení předepsaného typu T_2 !

Obě formulace nejsou na sobě rezávistlé. Uvedeme řešení některých speciálních obou problémů:

K problému 1.

Odst. a) Necht λ je neafinní zobrazení. Necht T_1 je buďto lineární zobrazení s vlastním, silně samodružným bodem a vlastní, silně samodružnou rovinou při $n = m$ anebo necht T_1 je promítání z vlastního bodu na vlastní nadrovinu při $n = m + 1$.

První nutná a postačující podmínka: Při volbě n -ramenné souřadnicové kon-

větu 1; v případě $n = m$ jde o dosud nepublikovaný výsledek autorův.)

Druhá nutná a postačující podmínka: Při volbě n -ramenné n -rozměrné desarguesovské konfigurace bodů $O, A_1, \dots, A_n, B_1, \dots, B_n$ takových, že $O, O^i, A_1, \dots, A_n, B_1^i, \dots, B_n^i$ jsou vlastní a $B_1, \dots, B_n, A_1^i, \dots, A_n^i$ jsou nevlastní, jsou simplexy o vrcholech A_1, \dots, A_n , resp. B_1^i, \dots, B_n^i podobné. (Tento výsledek je nový; pro $n = 3$ srov. [13], [16], [17], [22], [23].)

Odst. b) Necht λ je neafinní zobrazení. Necht $n = m = 3$. Konečně necht T_1 je lineární zobrazení se dvěma vlastními silně samodružnými přímkami (disjunktními).

Příslušnou nutnou a postačující podmínku odvodil Kommerell [13].

K problému 2.

Odst. c) Necht λ je afinní zobrazení. Necht T_1 je buďto afinní zobrazení se silně samodružným vlastním d -prostorem a silně samodružným nevlastním $(n - d - 1)$ -prostorem (s prvým disjunktním) při $n = m$ anebo necht T_1 je paralelní promítání z nevlastního $(n - m - 1)$ -prostoru na vlastní m -prostor podmínka pro případ $n > m$ vyplývá z věty 3, § 3; speciálně pro $n = m + 1$ srov. [26]; pro $n = m = d + 1$ viz větu 3, § 2. Jinou nutnou a postačující podmínku stanovil autor (pro $n = m$ i pro $n > m$) užitím charakteristických čísel Gramovy matice vektorů), které odpovídají v zobrazení λ kterékoliv ortonormální basi v \mathbf{E}_n ; srov. poznámku v závěru § 3. Pro $n = 3$ srov. [6], [12], [14], [16], [28]; speciální případ $n = m = 3, d = 1$ vyšetřil Havelka [10].

Odst. d) Necht λ je neafinní zobrazení. Necht $n > m$. Necht T_1 je promítání z vlastního $(n - m - 1)$ -prostoru na vlastní m -prostor. Konečně necht T_2 je afinní zobrazení předepsaného modulu η .

Příslušná podmínka je prázdná (viz větu 3); pro $n = 3 = m + 1, \eta = 1$

srov. [1]; pro $n = m + 1, \eta = 1$ srov. [21].

V článku [16], str. 178–179, zastává E. A. Mědlišvili v polemice s N. M. Beskinem stanovisko, že Beskinův přístup, zobecněný ve formulaci problémů 1 a 2, je s hlediska deskriptivní geometrie nevhodný. E. A. Mědlišvili pokládá za podstatné ty geometrické vlastnosti prostoru, které jsou invariantní při přechodu od regulárního lineárního zobrazení k degenerovanému (což se projeví ztrátou nejvyšší hodnoty u matice zobrazení). Autor pokládá hlediska vhodném doplnění je 1. základní věta Beskinova (t. j. v podstatě věta, užívající podmínky 1 z odst. a) pro $n = 3$) ekvivalentní se základní větou Mědlišviliho (t. j. s větou, užívající podmínky 2 z odst. a) pro $n = 3$), a to i s hlediska invariace při přechodu od regulárního zobrazení k degenerovanému.

§ 2. Věta o perspektivní poloze dvou simplexů

Speciální případ nikoliv regulární desarguesovské konfigurace $\{O, A_1, \dots, A_e, B_1, \dots, B_n\}$ vznikne, jsou-li body B_1, \dots, B_n nevlastní. Konfigurace ještě pak ovšem určena posloupností vlastních bodů O, A_1, \dots, A_e , při čemž bod O je různý od bodů ostatních. Toto omezení se nám pro další nehodí.

Zavedeme si proto pojem (n, m) -konfigurace jako konfigurace $n + 1$ vlastních bodů, z nichž prvních $m + 1$ je lineárně nezávislých.

Perspektivní afinitou rozumíme v dalším afinitu daného n -prostoru, k něž existuje nadrovina samodružných bodů (osová nadrovina); následkem toho existuje též střed: je to bod, kolineární s každým párem odpovídajících si bodů.

Věta 1. Hyperelipsoïd odpovídá v některé perspektivní afinitě hypersfére, právě když obsahuje $(n - 1)$ -sféru.

Důkaz.

a) Necht hypersféra α zobrazuje se v perspektivní afinitě α o vlastní osové nadrovině \mathbf{M} do hyperelipsoïdu α_0 . Středem nadplochy α_0 vedme nadrovinu \mathbf{M}_0 rovnoběžnou s \mathbf{M} . Pak $\alpha \cap \mathbf{M}_0^{\alpha^{-1}}$ je $(n - 1)$ -sféra, a tedy $\alpha \cap \mathbf{M}_0^{\alpha^{-1}} = \alpha_0 \cap \mathbf{M}_0$ pak je situace zřejmá.

b) Necht hyperelipsoid α_0 obsahuje $(n - 1)$ -sféru μ^* , ležící v nadrovině \mathbf{M}^* . Středem O nadplochy α_0 vedme nadrovinu \mathbf{M} rovnoběžnou s \mathbf{M}^* . Pak též $\mu = \alpha_0 \cap \mathbf{M}$ je $(n - 1)$ -sféra. Označme α hypersféru soustřednou s μ a obsahující μ . Dále označme L , resp. L_0 ten bod z α , resp. z α_0 , jehož spojnice se

středem O je sdružena k \mathbf{M} vzhledem ke α , resp. ke α_0 . Vhodnou volbou lze vždy docílit, aby body L, L_0 byly různé. V perspektivním afinitě o osové nadrovine \mathbf{M} a páru odpovídajících si bodů L, L_0 odpovídá hypersféra α daný hyperelipsoid α_0 .

Věta 2. Hyperelipsoid obsahuje $(n-1)$ -sféru právě tehdy, je-li rotační vzhledem k hlavnímu 3 -prostoru, který obsahuje nejdéle i nejkrotší z hlavních poloměrů.

Důkaz. Označme α daný hyperelipsoid řízený od hypersféry. Zřejmě α obsahuje $(n-1)$ -sféru právě tehdy, obsahuje-li dokonc soustřednou $(n-1)$ -sféru. Nechť α má rovnici

$$a_1x_1^2 + \dots + a_nx_n^2 = 1,$$

$$a_1 \geq a_2 \geq \dots \geq a_n > 0. \quad (1)$$

Soustředná hypersféra nechť má rovnici

$$a_1x_1^2 + \dots + a_jx_n^2 = 1. \quad (2_j)$$

α obsahuje soustřednou $(n-1)$ -sféru, právě když existuje index j tak, že $f = (a_1 - a_j)x_1^2 + (a_2 - a_j)x_2^2 + \dots + (a_n - a_j)x_n^2$ je rozložitelná forma. Sestavme matici

$$\begin{pmatrix} a_1 - a_j \\ a_2 - a_j \\ \vdots \\ a_{j-1} - a_j \\ 0 \\ a_{j+1} - a_j \\ \vdots \\ a_n - a_j \end{pmatrix}$$

$$\begin{pmatrix} a_1x_1^2 + \dots + a_jx_n^2 = 1 \\ a_1x_1^2 + \dots + a_jx_n^2 = 1 \\ \vdots \\ a_1x_1^2 + \dots + a_jx_n^2 = 1 \\ a_1x_1^2 + \dots + a_jx_n^2 = 1 \\ \vdots \\ a_1x_1^2 + \dots + a_jx_n^2 = 1 \\ a_1x_1^2 + \dots + a_jx_n^2 = 1 \end{pmatrix}$$

kde všeude mimo hlavní úložiště jsou nuly. f je rozložitelné právě tehdy, je-li hodnost matice rovna jedné anebo je-li hodnost matice rovna dvěma

a existuje-li současně subdeterminant $\begin{vmatrix} a_a - a_j & 0 \\ 0 & a_g - a_j \end{vmatrix}$ o záporné hodnotě. Syntetický důkaz bylo by možno vést úplnou indukcí podle n s využitím známé skutečnosti, že věta platí pro $n = 3$.⁴

Věta 3. Ke dvěma daným (n, n) -konfiguracím $\mathfrak{F}_1, \mathfrak{F}_2$ existuje perspektivní afinita, převádějící \mathfrak{F}_1 v konfiguraci podobnou s \mathfrak{F}_2 právě tehdy, když v afinitě, Důkaz. Existuje afinita α , převádějící \mathfrak{F}_2 v \mathfrak{F}_1 . Perspektivní afinita β mezi

⁴ K předpokladům věty 5 z I nutno připojit: ... tak, že přidružená kvadrika obsahuje $(n-2)$ -sféru...

\mathfrak{F}_1 a konfiguraci \mathfrak{F}_2 podobnou s \mathfrak{F}_2 existuje tehdy a jen tehdy, jestliže libovolné hypersféře α odpovídá v α hyperelipsoid obsahující $(n-1)$ -sféru. Pro podobnost mezi $\mathfrak{F}_2, \mathfrak{F}_1$ je totiž nutné i stačí, aby $\alpha^{\#}$ byla opět hypersféra.

Věta 3 je zobecněním známé věty o perspektivní poloze dvou čtyřstěnů v 3 -prostoru; srov. [28], str. 209; [14], str. 49–51; [6], str. 46, [16], str. 128.

§ 3. Zobecnění věty Pohlkeovy–Schwarzovy

Věta 1.

a) Je-li $n \geq 2m-1 > 3$, pak m -elipsoid je vždy kolmým průmětem m -sféry (při kolmém promítání z nevládnutého $(n-m-1)$ -prostoru do m -prostoru).

b) Nechť $2 \leq m < n < 2m-1$. Pak m -elipsoid o hlavních poloměrech v_1, \dots, v_m (kde $|v_1| = \dots = |v_r| > |v_{r+1}| \geq \dots \geq |v_m|$) je kolmým průmětem m -sféry, právě když $n \geq 2m-r$. [Přitom jde opět o kolmé promítání z nevládnutého $(n-m-1)$ -prostoru do m -prostoru.]

Důkaz. Ve vhodně voleném souřadnicovém systému pravoúhlém položme $v_i = (v_{i,1}, \dots, v_{i,m}, \overbrace{0, \dots, 0}^{n-m})$. Dále položme $w_i = (v_{i,1}, \dots, v_{i,m}, v_{i,m+1}, \dots, v_{i,n})$, $p_i = (v_{i,m+1}, \dots, v_{i,n})$ pro $i = 1, \dots, m$. Vektory w_1, \dots, w_m jsou navzájem kolmá a stejně dlouhé, když a jen když jest:

$p_i p_j = 0$ pro každou dvojici různých indexů i, j , nabývajících hodnot a když dále platí

$$p_i^2 = c - v_i^2 \text{ pro } i = 1, \dots, m \quad (3)$$

$$p_i^2 = c - v_i^2 \text{ pro } i = 1, \dots, m \text{ a pro jistou konstantu } c \geq v_1^2. \quad (4)$$

Rozlišujme případy a) $n-m > m$, b) $n-m = m-1$, γ) $m-r \leq n-m < m-1$, δ) $m-r > n-m < m-1$.

K bodu α: Pro kterékoliv $c \geq v_1^2$ lze soustavu (3), (4) splnit určitým systémem vektorů p_1, \dots, p_m . K bodu β: Jenom nenulovými vektory p_1, \dots, p_m nelze soustavu (3) vyhovět. Avšak pro $|p_1| = 0, c = v_1^2$ lze (3), (4) splnit určitým systémem vektorů p_1, \dots, p_m . Část a) poučky 3 je tím dokázána. Přejdeme k důkazu časti b).

Pouze nenulovými vektory p_1, \dots, p_m nelze ovšem soustavu (3), (4) vyhovět ani v případech γ a δ). V případě γ) je však soustava (3), (4) řešitelná pro $c = v_1^2$, $|p_1| = \dots = |p_r| = 0$. V případě δ) tato soustava řešitelná není. Důkaz je tím ukončen.

Věta 2. Nechť jsou dány: (n, m) -konfigurace \mathfrak{F} a (n, n) -konfigurace \mathfrak{B} . Lze sestrojit právě jeden nevládnutý $(n-m-1)$ -prostor \mathbf{C} a afinitu α_X mezi podpro-

storem vytvořeným konfigurací \mathfrak{U} a libovolným, s \mathbf{C} disjunktivním vlastním m -prostorem \mathbf{X} tak, že v α_X odpovídá konfiguraci \mathfrak{U} průmět konfigurace \mathfrak{B} z centra \mathbf{C} .

Důkaz. Afinita β nechť je určena tak, aby prvním $(m+1)$ -bodům konfigurace \mathfrak{U} odpovídalo po řadě prvních $(m+1)$ -bodů konfigurace \mathfrak{B} z centra \mathbf{C} . Pro každé $j = m+2, \dots, n+1$ spojme j -tý bod z \mathfrak{B} s bodem, který odpovídá v B j -tému bodu z \mathfrak{U} . Nevlastní body těchto $(n-m)$ -prímek vytvářejí nevlastní bodů z \mathfrak{B} a mezi libovolným, s \mathbf{C} disjunktivním vlastním m -prostorem \mathbf{X} zprostředkována afinita β_X tak, že \mathfrak{B}^{β_X} je průmětem konfigurace \mathfrak{B} z centra \mathbf{C} . Naopak, je-li pro jistou afinitu α_X (mezi m -prostorem konfigurace \mathfrak{U} a určitým m -prostorem \mathbf{X}) konfigurace \mathfrak{U}^{α_X} průmětem konfigurace \mathfrak{B} z určitého nevlastního $(n-m-1)$ -prostoru \mathbf{D} , pak \mathbf{D} splývá s \mathbf{C} . Věta 2 je tím dokázána.

Věta 3. *Necht jsou dány (n, m) -konfigurace \mathfrak{U} a (n, n) -konfigurace \mathfrak{B} pro figurace podobné s \mathfrak{U} , existuje vždy pro $n \geq 2m-1$. Pro $n < 2m-1$ existuje pouze v případě $n \geq 2m-r$ (je-li x libovolná m -sféra, ležící v m -prostoru konfigurace \mathfrak{U} a zvolíme-li v důkazu věty 3 prostor \mathbf{X} kolmo k \mathbf{C} , pak r je násobnost nejdéleho klamného poloměru m -elipsoidu $\chi_{\beta_X}^{\beta_X}$).*

Důkaz vyplývá z věty 2 a z věty 1, aplikované na m -elipsoid, odpovídající libovolné m -sféře z m -prostoru konfigurace \mathfrak{U} v afinitě mezi tímto m -prostorem a m -prostorem \mathbf{X} kolmým k \mathbf{C} .

Věta 3 zobecňuje klasickou větu Pohlkeovu – Schwarzovu, která z ní vyplývá pro $n = 3 - m + 1$. Specializací $n = m + 1$ dostaneme výsledek, ekvivalentní Stiefelovým větám 3, 4, 5 z [26]. Pro kolmé promítání souvisí naše výsledky s Hadwigerovou větou III z [7]. Je-li konfigurace \mathfrak{B} z věty 3 rovnoramenný pravoúhlým simplexem, dostaneme z první části věty 3 Naumannovu větu 1.3 z článku [20].

V [9] podal autor předběžnou zprávu o větě, ekvivalentní s větou 3 (viz odst. 5, 4 citovaného článku). Pro vyjádření nutné a postačující podmínky existence promítání bylo užito charakteristikých čísel jisté Gramovy matice analogicky s postupem Stiefelovým [26]. Autor odvodil větu analogickou větě 3, též pro případ, že (n, m) -konfigurace \mathfrak{U} z věty 3 je nahrazena (n, n) -konfigurací a vztah paralelního promítání z $(n-m-1)$ -prostoru do m -prostoru vztahem kolineace, při němž existuje $(n-m-1)$ -prostor samodružných nevlastních bodů a vlastní m -prostor samodružných bodů.

Všimněme si, že studium (n, m) -konfigurací dovolovalo vyštěrovat i takové promítání, při němž některé „rameno“ dané (n, m) -konfigurace leželo ve směru promítání. To byl také hlavní důvod, proč jsme (n, m) -konfiguraci nedefinovali jako zvláštní případ konfigurace desarguesovské.

Promítání desarguesovských konfigurací s některými „rameny“ promítacími jsme do vyštěrování nezahrnuli. Tímto thematem zabýval se Kowalski [15] a Drs [4].

III. část

V předchozích dvou částech byla studována základní věta pro průmět souřadnicové konfigurace z vlastního centra, věta o paralelném průmětu souřadnicové konfigurace (zobecnění Pohlkeovy – Schwarzovy věty) a druhá základní věta pro průmět n -ramenné n -rozměrné desarguesovské konfigurace z libovolného centra. Též byla dokázána věta o perspektivní poloze dvou n -simplexů. Přitom slo zasadně o promítání z $(n-m-1)$ -rozměrného podprostoru do m -rozměrného podprostoru; $2 \leq m \leq n-1$. Tuto část věnujeme analogickým větám pro promítání n -rozměrné n -ramenné desarguesovské konfigurace z $(n-2)$ -rozměrného podprostoru do *přímky*.

V rozšířeném prostoru \mathbf{E}_n je definována *l-ramenná m -rozměrná desarguesovská konfigurace* jako konfigurace bodů $O, A_1, A_2, \dots, A_e, B_1, \dots, B_e$,

a libovolnou vlastní, s \mathbf{C} disjunktivní přímkou x tak, že v λ_x odpovídá konfiguraci \mathfrak{D} průmět konfigurace \mathfrak{D}' z centra \mathbf{C} . Je-li \mathbf{C} vlastní, pak mezi λ_x naleží *afinita* γ všech modulů. Je-li \mathbf{C} nevlastní, pak buďto žádné λ_x není afinitou anebo každé λ_x modulu té afinity λ_x , při níž x je kolmě k \mathbf{C} .

Důkaz. Položme $\mathfrak{D} = \{O, A_1, \dots, A_n, B_1, \dots, B_n\}$, $\mathfrak{D}' = \{O', A'_1, \dots, A'_n, B'_1, \dots, B'_n\}$, $O' = O'$, $A'_1 = A'_1$, $B'_1 = B'_1$. Body $A'_j A'_1 \cap B'_j B'_1$, $j = 2, \dots, n$, vytvářejí $(n-2)$ -prostor \mathbf{C} , z něhož se \mathfrak{D}' promítá do libovolné s \mathbf{C} disjunktivní vlastní přímky x jakožto konfigurace \mathfrak{D}_x . Promítáním z \mathbf{C} do x je mezi d' , x zprostředkována projektivita λ_x tak, že $\mathfrak{D}'_{\lambda_x} = \mathfrak{D}_x$. Má-li $(n-2)$ -prostor \mathbf{S} tytéž vlastnosti jako \mathbf{C} (t. j. z \mathbf{S} promítá se \mathfrak{D}' do libovolné, s \mathbf{C} disjunktivní vlastní přímky x jakožto konfigurace \mathfrak{D}_x^* a existuje projektivita δ_x tak, že $\mathfrak{D}'_{\delta_x} = \mathfrak{D}_x^*$), pak nutně \mathbf{S} splývá s \mathbf{C} . — Nechť nyní \mathbf{C} je vlastní. Nevlastní bod přímky d zobrazuje se projektivitou γ v bod Q přímky d' . Vyberme libovolnou rovinu \mathbf{N} kolmou k \mathbf{C} . Nabývá-li přímka x všech poloh x_i ležících v \mathbf{N} a rovněž všech s nadrovinou $\mathbf{C} Q$, pak průměty \mathfrak{D}_{x_i} jsou homothetické podle afinit γ_{x_i} nabývají všech přípustných hodnot. — Nechť nyní \mathbf{C} je nevlastní. Pak každá λ_x je afinitou. Není-li γ afinitou, pak ani žádné γ_{x_i} není afinitou. Je-li však γ afinitou, pak každé γ_{x_i} je afinitou. Vyberme mezi x přímku x_0 kolmou k \mathbf{C} ; označme m_0 modul afinity γ_{x_0} . Střed promítání zprostředkuje

mezi x_0 a libovolnou z přímek x afinitu; nabývá-li x všech doryvolených poloh, pak modul předchozí afinity nabývá všech hodnot větších nebo rovných jedné. Tedy moduly afinit $\gamma \lambda_x$ nabývají všech hodnot větších nebo rovných m_0 .

Věta 1 rozšiřuje platnost druhé základní věty (viz II, § 1, věta 3) i pro $m = 1$. První základní větu (viz II, § 1, věta 1) však přirozeným způsobem již zobecnit nelze, neboť definice přidruženého m -elipsoidu (viz II, § 1) ztrácí význam.

(n, m) -konfiguraci definujeme jako posloupnost $n + 1$ vlastních bodů, ležících v témaž m -prostoru, při čemž prvních $m + 1$ -bodů je lineárně nezávislých; II, § 2.

Věta 2. Necht jsou dány $(n, 1)$ -konfigurace \mathfrak{A} a (n, n) -konfigurace \mathfrak{B} . Pak existuje právě jedna nevlástní $(n - 2)$ -prostor \mathbf{C} , z něhož se \mathfrak{B} promítá do konfigurace podobné s \mathfrak{A} .

Důkaz. Položme $\mathfrak{A} = \{A_0, A_1, \dots, A_n\}$, $\mathfrak{B} = \{B_0, B_1, \dots, B_n\}$, $A_0 A_1 = a$, $B_0 B_1 = b$. Mezi a, b je stanovena právě jedna afinita α tak, že $A_0^{\alpha} = B_0$, jehož dimenze je, jak se snadno dokáže, $n - 2$. Z \mathbf{C} promítá se \mathfrak{B} do kterékoliv vlastní, s \mathbf{C} disjunktí přímky x jako konfigurace \mathfrak{Y}_x podobná s \mathfrak{A} . Necht \mathbf{S} je nevlástní $(n - 2)$ -prostor, z něhož se \mathfrak{B} promítá do kterékoliv vlastní, že \mathbf{S} splýva s \mathbf{C} . Centrum \mathbf{C} je tedy určeno jednoznačně. — V příznivém případě lze zvolit x v přípustné poloze x_1 tak, že podobnost mezi \mathfrak{A} , \mathfrak{Y}_{x_1} je dokonce shodnosti. Přímlka x_1 pak protiná nadroviny $\mathbf{C} B_0$, $\mathbf{C} B_1$ v úsečce kongruentní s usečkou ohrazenou body A_0, A_1 .

Věta 2 rozšiřuje platnost hlavní věty paralelní axonometrie (II, § 3, věta 3) též pro $m = 1$. Pro případ, že \mathfrak{B} je rovnoramenný pravoúhlý simplex, dokazuje větu 2 F. Hohenberg (viz [11], Abt. I, Fall 3, Beisp. c, S. 61–62); důkaz provádí cestou analytickou. Promítání z $(n - 2)$ -prostoru do přímky p nazývá *kotováním* (viz [11], Abt. I, S. 55), protože průměty bodů lze nahradit zadáním z promítání do pevné nadroviny π a kotování vzhledem k přímce p různoběžně s π .

Беккина, Методы начертательной геометрии и ее приложения, Москва 1955,

100–104.

[6] Е. А. Глаузунов—Н. Ф. Четверухин, Аксонометрия, Москва 1953, str. 46.

[7] Н. Надвигер, Über ausgesuchte Vektorsterne und reguläre Polytope, Comm.

Mat. Helv. 13 (1940/41), 90–107.

[8] V. Havel, Základní věty centrální axonometrii, Čas. pro pěst. mat. 82 (1957), 175–180.

[9] V. Havel, Vztah kolmého promítání mezi $(n - 1)$ -sférou a $(n - 1)$ -elipsoidem v E_n , Sborník Vys. uč. techn. v Brně III (1957), 309–316.

[10] J. Havelka, Čtyřstěny odpovídající si v regulové sféně, Sborník Vys. uč. techn. v Brně 1958 (v tisku).

[11] F. Hohenberg, Projektionen projektiver Räume, Monatsh. f. Math. 61 (1957), 54–66.

[12] F. Klein, Elementarmathematik vom höheren Standpunkte aus, III. Aufl., II. Band: Geometrie, Berlin 1925, 75–89.

[13] K. Kommerell, Über nichtaffine Raumkollinationen, Jhnsbr. d. d. Math.-Ver. 29 (1920), 1–27.

[14] K. Kommerell, Affine Raumtransformationen und Affinen, Jhnsbr. d. d. Math.-Ver. 30 (1921), 35–55.

[15] Z. Kowalski, Poznámka o degenerované axonometrii, Sborník Vys. uč. techn. v Brně 1958 (v tisku).

[16] Е. А. Мещалкини, Проективные основания начертательной геометрии, Труды Груз. полиг. инст. Тбилиси 19 (1949), 115–190.

[17] Е. А. Мчедлишивили, Элементарные доказательство основной теоремы центрального проектирования, Труды Тбл. гос. унив. Тбилиси 56 (1955), 141–144.

[18] E. Müller, Vorlesungen über darstellende Geometrie, I. Band: Die linearen Abbildungen, bearbeitet von E. Krupp, Leipzig–Wien 1923.

[19] H. Naumann, Beliebige konvexe Polytope als Schnitte und Projektionen höherdimensionaler Würfel, Simplices und Maßpolytope, Math. Zeitr. 65 (1956), 91–103.

[20] H. Naumann, Über Vektorsärme und Parallelprojektionen regulärer Polytope, Math. Zeitschr. 67 (1957), 75–82.

[21] В. Н. Первикова, Обобщение основной теоремы центральной аксонометрии на пространство n измерений, Методы начертательной геометрии и ее приложения, Москва 1955, 141–155.

[22] T. Reye, Geometrie der Lage II, Stuttgart 1907, 27.

[23] A. Schoenflies, Enzyklopädie der math. Wiss. III, I, Leipzig 1907–1910, 426.

[24] P. H. Schouten, Mehrdimensionale Geometrie II, Leipzig 1905.

[25] O. Staudt, Affinität und Kollination im Raum, Jhnsbr. d. d. Math.-Ver. 32 (1923), 160–174.

[26] E. Stiefel, Zum Satz von Pohlke, Comm. Math. Helv. 10 (1937/38), 208–225.

[27] E. Stiefel, Lehrbuch der darstellenden Geometrie, Basel 1947, 135.

[28] R. Sturm, Die Lehre von den geometrischen Verwandtschaften III, Leipzig—Berlin 1909, 201–212.

[29] J. Vojtěch, Geometrie projektivní, Praha 1932, 526–537.

Další literatura (psáno při korektuře 30. 4. 1958):

[30] H. Brauner, Kongruente Verlagerung kollinearer Räume in achsiale Lege, Mo-

natsch. f. Math. 57 (1953), 75–87.

[31] H. Brauner, Kongruente Verlagerung kollinearer Räume in halbachsiale Lege,

[32] L. Hoffmann, Über die Herstellung achsialer Lagen von kollinearen Räumen bei Zugrundelegung einer elliptischen Metrik, Monatsh. f. Math. 58 (1954), 143–150.

[33] M. Jeger, Das axiomatische Prinzip im Lichte moderner Begriffsbildung, El. d. Math. 13 (1958), 1–13.

[34] V. Havel, O singulární affinité a kolineaci, předloženo Časopisu pro pěstování matematiky.

Došlo 6. 7. 1957 a 27. 8. 1957.

Katedra matematiky a deskriptivní geometrie
fakulty inženýrského stavitelství
pri Vyšokém učení technickém v Brně

О Б О СНО В НЫХ ТЕОРЕМАХ МНОГОМЕРНОЙ
ЦЕНТРАЛЬНОЙ АФСОННОМЕТРИИ II, III
(Продолжение ровноименной статьи, Mat.-fyz. čas. 7 [1957], 94–107)

ВАЦЛАВ ГАВЕЛ

Выходы

Часть II, § 1 содержит некоторые дополнения к обоям основным теоремам (см. Mat.-fyz. čas. 7 [1957], стр. 106–107). В § 2 исследуются условия, при которых два симплекса соответствуют себе в перспективной аффинитете точностью до подобности. В § 3 обобщается синтетически один результат Г. Наумана (см. Math. Zeitschr. 67 [1957], теорема 1.3, стр. 78). В существе это обобщение классической теоремы Польке и Шварца. В части III исследуется проекция конфигурации Дезарга так наз. (n, m) -конфигурации на прямую линию (см. Ф. Хохенберг, Monatsh. für Math. 61 [1957], 55).

FUNDAMENTALSÄTZE DER MEHRDIMENSIONALEN

ZENTRALAXONOMETRIE II, III

(Fortsetzung des gleichlautenden Artikels, Mat.-fyz. čas. 7 [1957], S. 94–107)

VÁCLAV HAVEL

Zusammenfassung

Im Teil II, § 1 führt der Verfasser einige Ergänzungen zu den beiden Fundamental-sätzen an (siehe Mat.-fyz. čas. 7 [1957], S. 106–107). Im § 2 werden die Bedingungen, unter denen zwei Simplices sich bis auf die Ähnlichkeit in einer perspektiven Affinität entsprechen, untersucht. Im § 3 wird ein Resultat von H. Naumann (siehe Math. Zeitschr. 67 [1957], Satz 1. 3, S. 78) synthetisch verallgemeinert. Es handelt sich im wesentlichen um eine Verallgemeinerung des klassischen Satzes von Pohlke und Schwarz. Im Teil III ist die Projektion der desarguesschen Konfiguration und der sog. (n, m) -Konfiguration in die Gerade (vergleiche F. Hohenberg, Monatsh. für Math. 61 [1957], S. 55) untersucht.