

O DVOJICÍCH PLOCH SE SPOLEČNÝMI DIFERENCIÁLNÍMI INVARIANTY

F. VYČÍCHLO, PRAHA

Při studiu diferenciálních vlastností plochy vycházíme od svazku tečných vektorů v bodě, který v geometrii indukované geometrií okolního prostoru nebo určené geometrií plochy umožňuje vytvářet diferenciální invarianty, které do jisté míry charakterisují plochu v okolí bodu.

Je-li plocha dáná v trojrozměrném euklidovském prostoru rovnici

$$x^i = f^i(u^1, u^2), \quad i = 1, 2, 3$$

tvoří se diferenciální invarianty prvého řádu pomocí vektoru $\frac{\partial f^i}{\partial u^\alpha}$, ($\alpha = 1, 2$);

geometrie ve svazku je určena formou $ds^2 = a_{\mu\nu} du^\mu du^\nu$.

Obdobně můžeme postupovat u dvojice ploch, jestliže body obou ploch jsou sobě přiřazeny známým způsobem [1].

Předpokládejme tedy, že jsou dány dvě plochy 1P , 2P v trojrozměrném euklidovském prostoru rovnicemi

$${}^1x^i = {}^1f^i(u^1, u^2), \quad {}^2x^i = {}^2f^i(u^1, u^2), \quad (1)$$

t. j. obě plochy jsou k sobě vztaveny v bodové přibuznosti tak, že si přísluší body o týchž parametrech.

Budeme předpokládat, že funkce 1f , 2f , definované v oblasti Ω , mají v ní spojité derivace do 3. řádu včetně.

Ze čtyř tečných vektorů

$$\frac{\partial f}{\partial u^\alpha}, \frac{\partial^2 f}{\partial u^\alpha \partial u^\beta} \text{ o složkách } \frac{\partial f^i}{\partial u^\alpha}, \frac{\partial^2 f^i}{\partial u^\alpha \partial u^\beta}, \quad (2)$$

ve dvou odpovídajících si bodech

$${}^1M(u_0^1, u_0^2) \in {}^1P, \quad {}^2M(u_0^1, u_0^2) \in {}^2P, \quad [(u_0^1, u_0^2) \in \Omega]$$

utvoříme tyto metrické diferenciální invarianty dvojice ploch:

$$\begin{aligned} {}^1n &= \frac{\partial f}{\partial u^1} \times \frac{\partial^2 f}{\partial u^2}, \quad {}^2n = \frac{\partial^2 f}{\partial u^1} \times \frac{\partial f}{\partial u^2}, \\ b &= \frac{\partial^1 f}{\partial u^1} \times \frac{\partial^2 f}{\partial u^2} - \frac{\partial^1 f}{\partial u^2} \times \frac{\partial^2 f}{\partial u^1}, \\ s &= \frac{\partial^1 f}{\partial u^1} \cdot \frac{\partial^2 f}{\partial u^2} - \frac{\partial^1 f}{\partial u^2} \cdot \frac{\partial^2 f}{\partial u^1}. \end{aligned} \quad (3)$$

První tři výrazy obsahují vektorové součiny obvyklé v euklidovském prostoru a definují tři vektory, poslední výraz, v němž jsou součiny skalární určuje skalar.

Invariance výrazů (3) ke grupě pohybové i k změně parametrů u oboj ploch je zřejmá.

Problém, který budeme řešit, je tento:

Json dány dvě plochy (1) a jejich invarianty (3) jako funkce ${}^1n^i(u^1, u^2)$, ${}^2n^i(u^1, u^2)$, $b^i(u^1, u^2)$, $s(u^1, u^2)$ proměnných u^1, u^2 v oblasti Ω . Platíme se, existují-li mimo plochu (1) další dvojice ploch, které mají tyž invarianty (3).

Poznámka. Za předpokladu existence další dvojice ploch odvodíme nutné podmínky a potom určíme takové dvojice integraci základních rovnic.

1. Dokážeme nejdříve tuhoto větu:

Věta 1. *Numá podmínka, aby existovaly vede ploch (1) další dvojice ploch s invarianty (3), ktere nezniknu ani translaci ani symetrii z dvojice (1), je, aby existovaly v odpovídajících si bodech obou ploch sdružené směry, které by si odpovídaly v korespondenci mezi oběma plochami.*

Poznámka. Přihlédneme-li k tomu, že sdružené směry jsou tečnami sdružených krivek a že korespondence platí v celé uvažované oblasti, můžeme větu také vyslovit takto:

Nutná podmínka, aby existovaly vede ploch (1) další dvojice ploch s invarianty (3), ktere nezniknu ani translaci ani symetrii z dvojice (1), je, aby na každě z ploch (1) existovala sít sdružených čar, které by odpovídala v korespondenci obou ploch sít sdružených čar druhé plochy.

Důkaz: Předpokládejme tedy, že vede dvojice ${}^1P, {}^2P$ existuje další dvojice ${}^1\bar{P}, {}^2\bar{P}$ s týmž invarianty (3). Vylučujeme z úvah případ, kdy dvojice ${}^1\bar{P}, {}^2\bar{P}$ s týmž invarianty (3). Vylučujeme z úvah případ, kdy rovnost invariantů (3) vznikne z dané posunutím nebo sředovou symetrií a kdy rovnost invariantů (3) nové dvojice a dvojice dané je zřejmá.

Plochy 1P a 2P si odpovídají v bodové korespondenci, v níž budu určena ${}^1M(u^1, u^2) \in {}^1P$ a ${}^2M(u^1, u^2) \in {}^2P$. Poněvadž ${}^1n = {}^1\bar{n}$ v bodech 1M a 2M , jsou tečné roviny v técto bodech vzájemně rovnoběžné.

Korespondence mezi oběma plochami indukuje mezi svazky tečných vektorů o středech 1M a 2M tečnou kolineaci.¹

¹ Píšeme-li korespondenci mezi 1P a 2P pomocí vztahů
 $\bar{u}^1 = \varphi(u^1, u^2)$, $\bar{u}^2 = \psi(u^1, u^2)$,

kde φ, ψ jsou funkce mající v Ω spojité derivace až do 3. řádu. Tečný vektor v 1M je určen pomocem $k_1 = du^1 : du^2$, v korespondenci odpovídající vektor v 2M pomocí $k_2 = du^1 : du^2$, pro který platí

$k_2 = \frac{\varphi_1 k_1 + \varphi_2}{\psi_1 k_1 + \psi_2}$, kde $\varphi_1 = \frac{\partial \varphi}{\partial u^1}$, $\varphi_2 = \frac{\partial \varphi}{\partial u^2}$.

Tato rovnice je rovnici tečné kolineace.

Určeme nyní v obou svazcích ty směry, které si odpovídají a jsou rovnoběžné. Z rovnice kolineace je patrné, že všechny vektoru svazků mohou mít vlastnost, že každému odpovídá rovnoběžný vektor, nebo že existují dva takové vektoru, nebo konečně, že je jen jeden vektor svazku 1M , jemuž odpovídá rovnoběžný vektor tečný v bode 1M . Konstrukci provedeme pro všechny body plochy.

Také u ploch ${}^2P, {}^2\bar{P}$ sestrojme v každých dvou odpovídajících si bodech směry, které si odpovídají v příslušné tečné kolineaci a jsou rovnoběžné.

Případ, kdy všechny tečné směry v bode plochy 1P mají za odpovídající rovnoběžné tečné směry plochy ${}^1\bar{P}$, nastává současně se shodným případem u ploch 2P a ${}^2\bar{P}$, když plochy dvojice ${}^1P, {}^2P$ vzniknou z ploch dvojice ${}^1P, {}^2P$ sumutím nebo souměrností podle středu. A nahlédneme snadno, že se tak stane v tomto případě. V tomto případě tečná kolineace mezi tečnými rovinami v těcto případech. V tomto případě tečná kolineace mezi tečnými rovinami ploch 1P a 2P přechází v podobnost svazků $({}^1M)$, $({}^2M)$. Stejně je tomu u ploch 2P a ${}^2\bar{P}$ ve všechn bodech. Z rovnosti invariantů (3) pro dvojice $({}^1P, {}^2P)$, $({}^1\bar{P}, {}^2\bar{P})$ a z okolnosti, že podobnost nastává ve všechn bodech ploch, vyplýne, že charakteristika podobnosti je ± 1 . Platí tedy také

$$\frac{\partial^1 f^i}{\partial u^1} = \pm \frac{\partial^1 \bar{f}^i}{\partial \bar{u}^1}, \quad \frac{\partial^1 f^i}{\partial u^2} = \pm \frac{\partial^1 \bar{f}^i}{\partial \bar{u}^2} \quad \text{pro všechna } u^1, u^2.$$

Odtud

$$\bar{f}^i = \pm f^i + a^i, \quad (a^i \text{ jsou konstanty})$$

$${}^2\bar{f}^i = \pm f^i + b^i, \quad (b^i \text{ jsou konstanty}).$$

Dvojice ${}^1\bar{P}, {}^2\bar{P}$ je tedy shodná s dvojicí ${}^1P, {}^2P$. Každá plocha vznikne z příslušné plochy prve dvojice bud posunutím, nebo souměrností podle libovolného bodu.

Všimněme si nyní případu, kdy v každém bodě plochy 1P existují dvou různé tečné směry, k nimž přísluší v odpovídajícím bodě na ${}^1\bar{P}$ jsou s nimi rovnoběžné.

Změněme souřadnice u^1, u^2 na ploše tak, aby tyto směry byly tečnami nových souřadnicových čar, které označme u, v .

Pro tyto parametry platí

$$\frac{\partial \bar{f}^i}{\partial u} = \lambda \frac{\partial^1 f^i}{\partial u^1}, \quad \frac{\partial \bar{f}^i}{\partial v} = \mu \frac{\partial^1 f^i}{\partial u^2}, \quad (6)$$

$$\text{při čemž} \quad \lambda \mu = 1,$$

vzhledem k rovnosti ${}^1n = {}^1\bar{n}$.
Obdobné rovnice určíme pro plochy ${}^2P, {}^2\bar{P}$. Poněvadž kolineace mezi teč-

nými vektorov plochy 1P , ${}^1\bar{P}$ je shodná s tečnou kolineací u ploch 2P , ${}^2\bar{P}$, a platí vedele $\bar{s} = {}^2s$ také $\bar{b} = b$, $s = s$, dostaneme

$$\frac{\partial^2 \bar{f}}{\partial u} = \lambda \frac{\partial^2 f}{\partial u}, \quad \frac{\partial^2 \bar{f}}{\partial v} = \mu \frac{\partial^2 f}{\partial v},$$

s podmínkou

$$\lambda\mu = 1.$$

Z rovnice (6) derivováním podle v , resp. u , dostaneme

$$\frac{\partial^2 \bar{f}}{\partial u \partial v} = \frac{\partial \lambda}{\partial v} \frac{\partial^2 f}{\partial u} + \lambda \frac{\partial^2 f}{\partial u \partial v}, \quad \frac{\partial^2 \bar{f}}{\partial v \partial u} = \frac{\partial \mu}{\partial u} \frac{\partial^2 f}{\partial v} + \mu \frac{\partial^2 f}{\partial v \partial u}.$$

Poněvadž 2. derivace jsou zámenné, vzhledem k předpokladu spojitosi derivací, dostaneme

$$(\lambda - \mu) \frac{\partial^2 \bar{f}}{\partial u \partial v} + \frac{\partial \lambda}{\partial v} \frac{\partial^2 f}{\partial u} - \frac{\partial \mu}{\partial u} \frac{\partial^2 f}{\partial v} = 0.$$

Obdobně pro ${}^2f^i$ platí

$$(\lambda - \mu) \frac{\partial^2 \bar{f}^i}{\partial u \partial v} + \frac{\partial \lambda}{\partial v} \frac{\partial^2 f^i}{\partial u} - \frac{\partial \mu}{\partial u} \frac{\partial^2 f^i}{\partial v} = 0.$$

(9)

Rovnice (7), (8) a (9) jsou splněny při $\lambda = \mu = 1$ nebo $\lambda = \mu = -1$ při každé dvojici ${}^1f^i$, ${}^2f^i$. Toto řešení je triviální a shoduje se s předchozím případem. Když

$$\det \left| \frac{\partial^2 \bar{f}}{\partial u \partial v}, \frac{\partial^2 f}{\partial u}, \frac{\partial^2 f}{\partial v} \right| \neq 0,$$

nebo

$$\det \left| \frac{\partial^2 \bar{f}^i}{\partial u \partial v}, \frac{\partial^2 f^i}{\partial u}, \frac{\partial^2 f^i}{\partial v} \right| \neq 0,$$

je

$$\lambda = \mu = \pm 1, \quad \frac{\partial \lambda}{\partial v} = \frac{\partial \mu}{\partial u} = 0,$$

což je opět předchozí případ, který vylučujeme.

Pro netrivální případ musí tedy

$$\det \left| \frac{\partial^2 \bar{f}}{\partial u \partial v}, \frac{\partial^2 f}{\partial u}, \frac{\partial^2 f}{\partial v} \right| = 0$$

a také

$$\det \left| \frac{\partial^2 \bar{f}^i}{\partial u \partial v}, \frac{\partial^2 f^i}{\partial u}, \frac{\partial^2 f^i}{\partial v} \right| = 0,$$

t. j. čáry $u = \text{konst.}$, $v = \text{konst.}$ jsou sdružené křivky na ploše 1P i na ploše 2P .

V případě, že v každém páru bodů 1M , 2M existuje jen jediný směr, který si sam odpovídá v tečné kolineaci mezi oběma tečnými rovinami, dokážeme, že plochy 1P a ${}^1\bar{P}$ a 2P , ${}^2\bar{P}$ jsou přímkové.

Zvolme na 1P a ${}^1\bar{P}$ křivky, které jsou obaleny uvažovaným směrem za $v = \text{konst.}$, křivky $u = \text{konst.}$ volne v asymptotických křivkách.² Poněvadž obdobně se chová dvojice ploch 2P , ${}^2\bar{P}$, provedeme tutež úvahu a obdobnou volbu parametrických čar na nich.

Tečná kolineace mezi svazky tečných směrů o středech 1M a 2M , která má jediný samodružný směr, dává vztahy

$$\frac{\partial \bar{f}}{\partial u} = \pm \frac{\partial f}{\partial u}, \quad \frac{\partial \bar{f}^i}{\partial v} = \pm \frac{\partial f^i}{\partial v} + \lambda \frac{\partial^2 f}{\partial u}, \quad (12)$$

Obdobně

$$\frac{\partial^2 \bar{f}}{\partial u} = \pm \frac{\partial^2 f}{\partial u}, \quad \frac{\partial^2 \bar{f}^i}{\partial v} = \pm \frac{\partial^2 f^i}{\partial v} + \lambda \frac{\partial^2 f}{\partial u}. \quad (13)$$

V rovnících (12) a (13) se vyskytuje taž funkce $\lambda(u, v)$, poněvadž jsou si rovny invarianty (3) obou dvojic. Dále je patrné, že v netriválním případě je $\lambda \neq 0$.

Z rovnice (12), resp. (13), dostaneme

$$\frac{\partial^2 \bar{f}}{\partial u \partial v} = \pm \frac{\partial^2 f}{\partial u \partial v}, \quad \frac{\partial^2 \bar{f}^i}{\partial v \partial u} = \pm \frac{\partial^2 f^i}{\partial v \partial u} + \frac{\partial}{\partial u} \left(\lambda \frac{\partial^2 f}{\partial u} \right),$$

t. j.

$$\frac{\partial}{\partial u} \left(\lambda \frac{\partial^2 f}{\partial u} \right) = 0. \quad (14)$$

Jsou tedy funkce $\lambda \frac{\partial^2 f}{\partial u}$ závislé jen na v , t. j. každá čára $v = \text{konst.}$ má stálý směr $\left(\lambda \frac{\partial^2 f}{\partial u} \right)_{v=\text{konst.}}$ a je tedy přímkom.

Plocha 1P (${}^1\bar{P}$) a obdobně 2P (${}^2\bar{P}$) je tedy přímková a přímky si odpovídají v korespondenci mezi oběma plochami.

Poněvadž jsme volili také čáry $u = \text{konst.}$ asymptotické, je zřejmé, že při zobrazení bodu 1M (u_0, v_0) do 2M (u_0, v_0) sdruženým směrem plochy 1P odpovídají sdružené směry plochy 2P , neboť tečné kolineace korespondence zachovají harmonický dvojpoměr mezi směry asymptotickými a směry sdružených čar.

Jestliže plochy 1P a ${}^1\bar{P}$ jsou rozvinutelné, můžeme zvolit v bodě 1M , resp. ${}^1\bar{M}$ křivky $u = \text{konst.}$ libovolně na obou plochách, tak aby se nedotýkaly přímk $v = \text{konst.}$ a pokládat je spolu s přímkou $v = \text{konst.}$ za sdružené křivky.

Obdobně je tomu u dvojice 2P , ${}^2\bar{P}$, a tedy také u dvojice 1P , 2P .

Máme tedy dokázáno, že i v tomto případě na plochách 1P , 2P existují sítě sdružených křivek odpovídajících si v korespondenci mezi 1P a 2P .

Víme-li, že na plochách 1P , 2P nutně existují sdružené sítě, které si odpovídají, je jejich existenci opravně a neomezuje obecnost dvou u ploch, které nejsou degenerované.

vídají v korespondenci obou ploch, je třeba ukázat, jak se určí. Učiníme tak

v tomto odstavci.

Z rovnice (1) určíme koeficienty druhých fundamentálních forem 1L , 1M , 1N ; 2L , 2M , 2N obou ploch. Pro sdružené směry $(du^1 : du^2)$, $(\delta u^1 : \delta u^2)$ odpovídající si na 1P a 2P platí:

$$\begin{aligned} {}^1L du^1 \delta u^2 + {}^1M (du^1 \delta u^2 + du^2 \delta u^1) + {}^1N du^2 \delta u^2 &= 0, \\ {}^2L du^1 \delta u^2 + {}^2M (du^1 \delta u^2 + du^2 \delta u^1) + {}^2N du^2 \delta u^2 &= 0. \end{aligned} \quad (15)$$

Z rovnice (15) plyne pro $du^1 : du^2$, nebo pro $\delta u^1 : \delta u^2$ tataž rovnice $({}^1L^2 M - {}^1M^2 L) (du)^2 + ({}^1L^2 N - {}^2L^2 N) du^1 du^2 + ({}^1M^2 N - {}^2M^1 N) (du)^2 = 0$. (16)

Je-li v rovnici (16) diskriminant $D \neq 0$, dostaneme z (16) dva různé směry a integraci dva systémové sdružených a odpovídajících si křivek.

Je-li v (16) diskriminant $D = 0$, je bud

$${}^1L : {}^1M : {}^1N = {}^2L : {}^2M : {}^2N \quad (17)$$

a pak si odpovídají asymptotiky a existuje nekonečně mnoho směrů sdružených a odpovídajících si na obou plochách (viz poslední případ odst. 1), nebo vede

$$D = 0 \text{ je } {}^1L : {}^1M : {}^1N \neq {}^2L : {}^2M : {}^2N. \quad (18)$$

V tomto případě, v důsledku poslední úvahy odstavce 1, si neodpovídají asymptotiky, a tedy neexistují sdružené čáry odpovídající si v korespondenci mezi plochami 1P , 2P .

V tomto odstavci dokážeme základní větu pro naše úvahy:
Věta 2. *Buděte 1P , 2P plochy definované (1) a takové, že existují na nich sdružené křivky $u^1 = u = \text{konst}$, $u^2 = v = \text{konst}$, které si odpovídají v korespondenci, v níž bodu ${}^1M(u, v) \in {}^1P$ přísluší bod ${}^2M(v, u) \in {}^2P$.*

Dále předpokládejme v případě, když 1P a 2P jsou přímkové, že si jejich přímky neodpovídají.

$$\text{Konečné budík} \quad {}^iI_{bc} = \{{}^i_a\}, \quad (a, b, c = 1, 2)$$

Christoffelovy symboly plochy iP .

Nutná a postačující podmínka pro existenci další nezávislé dvojice ploch 1P , 2P , t. j., která neznamíkne z prve posunutím nebo středovou souměrností, a která má tyléz invarianty (3) jako 1P , 2P , je

$$\begin{aligned} {}^1I_{12}^1 &= {}^2I_{12}^1 = I_{12}^1, & {}^1I_{12}^2 &= {}^2I_{12}^2 = I_{12}^2, & (19ab) \\ 1. & \quad \text{but} \quad & 2. & \quad \text{but} \end{aligned}$$

$$\left(2I_{12}^1 I_{12}^2 - \frac{\partial}{\partial u} I_{12}^1 \right) \left(2I_{12}^1 I_{12}^2 - \frac{\partial}{\partial v} I_{12}^2 \right) \left(\frac{\partial}{\partial u} I_{12}^1 - \frac{\partial}{\partial v} I_{12}^2 \right) \neq 0, \quad (20)$$

nebo

$$2I_{12}^1 I_{12}^2 = \frac{\partial}{\partial u} I_{12}^1 = \frac{\partial}{\partial v} I_{12}^2,$$

(21)

$$3. \quad \frac{\partial}{\partial u} I_{12}^1 - \frac{\partial}{\partial v} I_{12}^2 = \frac{\partial}{\partial v} \left(\frac{2I_{12}^1 I_{12}^2 - \frac{\partial}{\partial u} I_{12}^1}{2I_{12}^1 I_{12}^2 - \frac{\partial}{\partial v} I_{12}^2} \right), \quad (22a)$$

$$\begin{aligned} 2I_{12}^2 &\frac{\left(2I_{12}^1 I_{12}^2 - \frac{\partial}{\partial u} I_{12}^1 \right) \left(\frac{\partial}{\partial u} I_{12}^1 - \frac{\partial}{\partial v} I_{12}^2 \right)^2}{\left(2I_{12}^1 I_{12}^2 - \frac{\partial}{\partial v} I_{12}^2 \right)^2} = \\ &= \frac{\partial}{\partial u} \left(\frac{2I_{12}^1 I_{12}^2 - \frac{\partial}{\partial u} I_{12}^2}{2I_{12}^1 I_{12}^2 - \frac{\partial}{\partial v} I_{12}^2} \right). \end{aligned} \quad (22b)$$

J sou-li plochy 1P a 2P přímkové a odpovídají-li si přímky obou ploch v zmíněné korespondenci, pak nutna a postačující podmínka, aby existovaly další páry ploch ploch 1P a 2P s týmž invarianty (3), jako mají 1P a 2P , je, aby bodové řady na přímkách si odpovídajících byly podobné.

Důkaz: Předpokládejme, že vedené plochy 1P , 2P s týmž invarianty (3). Základní Gaussovy rovnice pro plochy 1P , 2P jsou

$$\frac{\partial^{2k} f^i}{\partial u \partial v} = {}^k T_{12}^1 \frac{\partial^k f^i}{\partial u} + {}^k T_{12}^2 \frac{\partial^k f^i}{\partial v}, \quad (k = 1, 2) \quad (23)$$

Vyloučme-li z (23) a (8), resp. (9), druhé derivace $\frac{\partial^{2k} f^i}{\partial u \partial v}$, dostaneme

$$(\mu - \lambda) {}^1I_{12}^1 = \frac{\partial \lambda}{\partial v}, \quad (\lambda - \mu) {}^1I_{12}^2 = \frac{\partial \mu}{\partial u}, \quad (24)$$

$$(\mu - \lambda) {}^2I_{12}^1 = \frac{\partial \lambda}{\partial v}, \quad (\lambda - \mu) {}^2I_{12}^2 = \frac{\partial \mu}{\partial u}. \quad (25)$$

Předpokládáme přitom lineární nezávislost vektorů $\frac{\partial^k f^i}{\partial u}$, $\frac{\partial^k f^i}{\partial v}$. Ponevadž $\lambda = \mu$ vede na $\lambda = \mu = \pm 1$ a tyto hodnoty platí jen pro trivální případy ploch 1P , 2P , je nutně $\lambda \neq \mu$ a z (24) a (25) plynu podmínky (19a, b) jako nutné.

Můžeme tedy psát
 ${}^1I_{12}^1 = {}^2I_{12}^1 = I_{12}^1$, ${}^1I_{12}^2 = {}^2I_{12}^1 = I_{12}^2$.

Rovnice (24) a (25) se redukují tedy na dvě, na př. (24).

Podmínky integrabilité těchto rovnic jsou další nutné podmínky pro 1P

a 2P . Určíme je:

1P , resp. 2P , je $\left| \frac{\partial^k f^i}{\partial u \partial v}, \frac{\partial^k f^i}{\partial u}, \frac{\partial^k f^i}{\partial v} \right| = 0$ podle rovnice (10).

Funkce λ , μ ve (24) mají v důsledku předpokladu o existenci spojitych třídy derivací funkcií f^i a rovnice (8), (9) všechny derivace do 2. řádu spojitě.

Platí tedy

$$\frac{\partial^2 \lambda}{\partial u \partial v} = \frac{\partial^2 \lambda}{\partial v \partial u}, \quad \frac{\partial^2 \mu}{\partial u \partial v} = \frac{\partial^2 \mu}{\partial v \partial u}.$$

Vyhoučíme-li z (24) a z rovnice (7), t. j. $\lambda \mu = 1$, na př. μ , dostaneme:

$$2(1 - \lambda^2) I_{12}^1 = \frac{\partial I_{12}^2}{\partial v}, \quad 2\lambda^2(1 - \lambda^2) I_{12}^2 = \frac{\partial \lambda^2}{\partial u}. \quad (26)$$

a odtud plyne podmínka integrability rovnice (24)

$$(1 - \lambda^2) \left[\frac{\partial I_{12}^1}{\partial u} - \lambda^2 \frac{\partial I_{12}^2}{\partial v} + 2I_{12}^1 I_{12}^2 (\lambda^2 - 1) \right] = 0. \quad (27)$$

Pro $\lambda = \pm 1$ je (27) zřejmě splněna, to je však případ triviální. Pro ostatní případy, když $\lambda \neq \pm 1$, je

$$\lambda^2 \left(2I_{12}^1 I_{12}^2 - \frac{\partial I_{12}^2}{\partial v} \right) = 2I_{12}^1 I_{12}^2 - \frac{\partial I_{12}^1}{\partial u}. \quad (28)$$

Je patrné, když

$$2I_{12}^1 I_{12}^2 - \frac{\partial I_{12}^2}{\partial v} \neq 0, \quad (29)$$

že vzhledem k nutné podmínce pro nenulový vektor tečný $\lambda \neq 0$ je také

$$2I_{12}^1 I_{12}^2 - \frac{\partial I_{12}^1}{\partial u} \neq 0. \quad (30)$$

Mimo to vidíme, že pro netrivialní řešení, t. j. pro $\lambda \neq \pm 1$, musí

$$\frac{\partial I_{12}^2}{\partial v} \neq \frac{\partial I_{12}^1}{\partial u}. \quad (31)$$

Je-li

$$2I_{12}^1 I_{12}^2 - \frac{\partial I_{12}^2}{\partial v} = 0, \quad (32)$$

je pro $\lambda \neq 0$

$$2I_{12}^1 I_{12}^2 - \frac{\partial I_{12}^1}{\partial u} = 0 \quad (33)$$

a obráceně.

Je tedy

$$\frac{\partial I_{12}^1}{\partial u} = \frac{\partial I_{12}^2}{\partial v}. \quad (34)$$

Pro $\lambda^2 \neq 1$, a tomu tak je při existenci netrivialní (\bar{P} , ${}^2\bar{P}$), musí tedy být splněny (29), (30), (31), nebo (32), (33), (34).

Tyto podmínky jsou právě (20) a (21).

Vypočteme-li z podmínky integrability (28) hodnotu λ^2 a dosadíme do (26), dostaneme další nutné podmínky (22a), (22b).

Dokážeme nyní postačitelnost podmínek (19a, b) až (22b).

Pro plochy ${}^1\bar{P}$, ${}^2\bar{P}$ je třeba určit rovnice (6) a (6a) nebo (12) a (13), t. j. určit λ a μ při podmínce (7). Zabývejme se nejdříve případem rovnice (6) a (6a).

Rovnice (8), resp. (9), pro λ , resp. μ , je tedy třeba integrovat. To jsme v podstatě provedli.

Rovnice (26) pro λ^2 je při splnění (20) a dále (22a) (22b) integrovatelná jedinou hodnotou $\lambda^2 \neq 1$, vypočtenou z (28).

V prvním případě, při splnění (20) a dalších, existuje tedy jediný páár ploch ${}^1\bar{P}$, ${}^2\bar{P}$, který má tyto invarianty (3) jako 1P a 2P .

V druhém případě, při splnění (21) a dalších, rovnice (28) nedává λ^2 a je třeba vyjít od (21). Především konstatujeme, že ve (21) jsou funkce I_{12}^1 , I_{12}^2 i jejich derivace spojité, neboť je lze vyjádřit nejvýše třetími derivacemi funkcií f^i , ${}^2f^i$, a u nich předpokládáme spojitosť.

Z poslední rovnice (21) plyne, že existuje funkce $X(u, v)$ taková, že

$$I_{12}^1 = \frac{\partial X}{\partial v}, \quad I_{12}^2 = \frac{\partial X}{\partial u}. \quad (35)$$

První rovnice (21) zaručuje, že jsou splněny (22ab) a dává pro $X(u, v)$ vztah

$$2 \frac{\partial}{\partial u} \frac{\partial X}{\partial v} = \frac{\partial^2 X}{\partial u \partial v}. \quad (36)$$

Tento vztah zřejmě vyhovuje

$$X = -\frac{1}{2} \lg(U + V), \quad (37)$$

kde $U = U(u)$, $V = V(v)$.

Rovnice (26) pro λ^2 budou

$$\frac{\partial}{\partial v} \lg(U + V) = \frac{\partial}{\partial v} \lg(\lambda^2 - 1), \quad \frac{\partial}{\partial u} \lg(V + V) = \frac{\partial}{\partial u} \lg\left(1 - \frac{1}{\lambda^2}\right). \quad (38)$$

Odtud dostaneme

$$\lambda^2 - 1 = (U + V)U_1(u), \quad 1 - \frac{1}{\lambda^2} = (U + V)V_1(v), \quad (39)$$

kde $U_1(u)$ je funkce jen u , $V_1(v)$ je funkce jen v .

Z rovnice (39) dostaneme vztah mezi U , V , U_1 a V_1

$$(U_1 - V_1)(U + V) - U_1V_1(U + V)^2 = 0.$$

Poněvadž $U + V \neq 0$ [viz (37) a (35)],

je

$$U_1 - V_1 = U_1V_1(U + V). \quad (40)$$

$U_1 = V_1 = 0$ jen pro $\lambda^2 = 1$, t. j. v triviálním případě.

Rovnici (40) lze psát tedy

$$U(u) + \frac{1}{U_1(u)} = -V(v) + \frac{1}{V_1(v)},$$

t. j.

$$U + \frac{1}{U_1} = -V + \frac{1}{V_1} = C \quad (= \text{konst.}).$$

Potom (39) dává

$$\lambda^2 = \frac{C + V}{C - U} \quad (41)$$

a rovnice (7) a (6) dají $\overline{f^i}$, resp. $\overline{\overline{f^i}}$, t. j. hledané plochy ${}^1\bar{P}$, ${}^2\bar{P}$. V tomto případě dostáváme jednoparametrový systém dvojic ${}^1\bar{P}$, ${}^2\bar{P}$.

Poznámka. Systém s parametrem C je takový, že pro $C \rightarrow \infty$ je

$${}^1\bar{P}(c) \rightarrow {}^1P, {}^2\bar{P}(c) \rightarrow {}^2P.$$

Nyní se vracíme k případu, kdy určujeme 1P a 2P z rovnic (12) a (13). Víme, že v tomto případě plochy 1P , 2P jsou přímkové [viz rovnici (14)] a že si jejich

přímky neodpovídají [2].

V tomto případě rovnice (24) a (26) jsou nahrazeny rovnicemi (14)

$$\frac{\partial}{\partial u} \left(\lambda \frac{\partial {}^k f^i}{\partial u} \right) = 0, \quad (k = 1, 2)$$

které jsou vždy integrovatelné.

Určíme však plochy ${}^1\bar{P}$, ${}^2\bar{P}$ přímo.

Poněvadž 1P , 2P jsou přímkové, můžeme jejich rovnice napsat ve tvaru

$${}^k f^i(u, v) = {}^k A(u, v) {}^k p^i(v) + {}^k q^i(v), \quad (k = 1, 2), \quad (42)$$

kde ${}^k p^i(v)$ je jednotkový vektor na přímce a ${}^k q^i(v)$ je radius-vektor řídící křivky.

Z rovnice (42) a (14) dostaneme

$$\lambda {}^k p^i \frac{\partial {}^k A}{\partial u} = {}^k V^i(v) \neq 0, \quad (43)$$

kde ${}^k V^i(v)$ má derivace alespoň do 3. řádu spojitě.

Rovnice (12) nabudou tvaru

$$\frac{\partial {}^k f^i}{\partial u} = \pm \frac{\partial {}^k A}{\partial u} {}^k p^i(v),$$

$$\frac{\partial {}^k f^i}{\partial v} = {}^k V^i(v) \pm \frac{\partial({}^k A {}^k p^i)}{\partial v} \pm \frac{\partial {}^k q^i}{\partial v}. \quad (44)$$

Z první rovnice (44) vychází integraci

$${}^k f^i(u, v) = \pm {}^k A {}^k p^i \pm {}^k r^i(v). \quad (45)$$

Druhá rovnice (44) dává po integraci pro ${}^k r^i(v)$

$${}^k r^i(v) = {}^k q^i \pm \int_0^v {}^k V^i(v) dv,$$

takže

$$\overline{f^i} = \int_0^v {}^k V^i(v) dv \pm {}^k q^i(v) \pm {}^k A {}^k p^i(v). \quad (46)$$

Je zřejmé, že z existence ${}^k p^0$ plyne existence ${}^k V^i$, a dále, že pro $v = \text{konst.}$, t. j. pro přímky si odpovídající na ${}^k \bar{P}$ a ${}^k P$ obě bodové řady jsou shodné a jedna vznikne z druhé posunutím o vektor $\overline{t^i} = \int_0^v {}^k V^i dv$.

Poněvadž ${}^k p^i(v)$, ${}^k q^i(v)$ jsou jednotkové vektory na přímkách rovnoběžných, plyne ze (43):

$${}^2 V^i(v) : {}^1 V^i(v) = {}^2 p^i \frac{\partial {}^2 A}{\partial u} : \frac{\partial {}^1 A}{\partial u} {}^1 p^i = \Phi(v), \quad (47)$$

t. j.

$${}^2 V^i(v) = \Phi(v) \cdot {}^1 V^i(v), \quad (48)$$

nebo

$${}^2 A(u, v) = {}^1 A \Phi(v) + \psi(v). \quad (49)$$

Tyto rovnice ukazují, že bodová řada na přímce plochy ${}^2 P$ je podobná k bodové řadě na přímce odpovídající plochy ${}^1 P$.

Nutnost podmínky ve vše je prokázána.

Postačitelnost je zřejmá z obráceného postupu.

Poznámky.

1. V tomto případě existuje tedy ${}^1 P$ a ${}^2 P$ nekonečné mnoho páru ${}^1 \bar{P}$, ${}^2 \bar{P}$, které mají s nimi stejné invarianty (3).

Plochy těchto dvojic jsou na sebe zobrazeny tak, že bodové řadě na každé přímce jedné plochy odpovídá podobná řada na přímce druhé plochy. Charakteristika podobnosti se mění při přechodu od přímky k přímce.

2. Snadným výpočtem vycházejícím z (6) a (7), resp. (12) a (13), zjistíme, že invarianty (3) dvojice ${}^1 P$, ${}^2 P$ jsou tytéž jako u ${}^1 P$, ${}^2 P$.

Závěr.

Je patrné, že jsme při svých úvahách podstatným způsobem použili tecné kolmice korespondence mezi oběma plochami. S její pomocí se nám podařilo integrovat základní rovnice.

Dále je zřejmé, že invarianty (3) neurčí dvojici ploch ${}^1 P$, ${}^2 P$ jednoznačně. Vzniká tedy otázka, kterým podmínkám musí invarianty (3) vyhovovat, aby jimi byla určena dvojice jednoznačně.

LITERATURA

1. Löbell, F., Differentialinvarianten bei Flächenabbildungen, Akad. Wiss. Münch., 1943, 217—237. 2. Výčichlo, F., O differenciálních invariantech zvláštní dvojice pěřímkových ploch. Sborník Geometrie v technice a v umění, STN, Praha 1955, 131—134. Došlo 23. XII. 1955.

О ПАРАХ ПОВЕРХНОСТЕЙ С ОБШИМИ ДИФЕРЕНЦИАЛЬНЫМИ ИНВАРИАНТАМИ

Ф. ВЫЧИХЛО

Выводы

$$x^i = f^i(u^1, u^2), \quad k = 1, 2, i = 1, 2, 3 \quad (1)$$

уравнения поверхности 1P , 2P .
Образуем во взаимно соответствующих точках ${}^1M(u_0^1, u_0^2) \in {}^1P$, ${}^2M(u_0^1, u_0^2) \in {}^2P$

и инварианты

$$\begin{aligned} l_n &= \frac{\partial f}{\partial u^1} \times \frac{\partial f}{\partial u^2} \\ {}^2n &= \frac{\partial^2 f}{\partial u^1} \times \frac{\partial^2 f}{\partial u^2} \\ b &= \frac{\partial^1 f}{\partial u^1} \times \frac{\partial^2 f}{\partial u^2} - \frac{\partial^1 f}{\partial u^2} \times \frac{\partial^2 f}{\partial u^1} \\ s &= \frac{\partial^1 f}{\partial u^1} \cdot \frac{\partial^2 f}{\partial u^2} - \frac{\partial^1 f}{\partial u^2} \cdot \frac{\partial^2 f}{\partial u^1}, \end{aligned} \quad (3)$$

где $\left(\frac{\partial^k f^i}{\partial u^\alpha} \right)_{(u_0^1, u_0^2)}$, $(\alpha = 1, 2)$ — четвере касательных вектора с составляющими

$$\left(\frac{\partial^k f^i}{\partial u^\alpha} \right)_{(u_0^1, u_0^2)}^*$$

Проблема, решаемая в работе, такова:
Существуют ли кроме поверхностей (1) и дальнейшие пары поверхностей, обладающие теми же инвариантами (3)?

Автором доказывается две теоремы:

Теорема 1. Необходимым условием существования помимо поверхностей (1) дальнейших пар поверхностей с инвариантами (3), не получающихся из пары (1) ни путем слдвига, ни путем преобразования симметрии, является существование на каждой из поверхностей (1) сети сопряженных линий, которой бы при соответствии между этими двумя поверхностями отвечала сеть сопряженных линий второй поверхности.

Теорема 2. Пусть 1P и 2P — поверхности, определенные соотношениями (1), и такие, что на них существуют сопряженные кривые $u^1 = u^2 = \text{const.}$, $u^1 = v = \text{const.}$, отвечающие друг другу при соответствии, при котором точка ${}^2M(u, v) \in {}^2P$ отвечает точке ${}^1M(u, v) \in {}^1P$.

Далее, мы предполагаем, что в случае линейчатых поверхностей 1P и 2P их прямые не соответствуют друг другу.

Пусть, наконец, ${}^k\Gamma_{ab}^a = \left\{ \begin{matrix} a \\ bc \end{matrix} \right\}$, ($a, b, c, k = 1, 2$) означают символы Христоффеля для поверхности kP .

Необходимые и достаточные условия существования дальнейшей нетривиальной пары поверхностей 1P , 2P , т. е. такой, которая не получается из первой путем сдвига или преобразования центральной симметрии, и имеющей те же инварианты (3), как и 1P , 2P , имеют вид

$$1) \quad {}^1\Gamma_{12}^1 = {}^2\Gamma_{12}^1 = \Gamma_{12}^1, \quad {}^1\Gamma_{12}^2 = {}^2\Gamma_{12}^2 = \Gamma_{12}^2 \quad (19a, b)$$

$$2) \quad \text{или} \quad \left(2\Gamma_{12}^1 \Gamma_{12}^2 - \frac{\partial}{\partial u} \Gamma_{12}^1 \right) \left(2\Gamma_{12}^1 \Gamma_{12}^2 - \frac{\partial}{\partial v} \Gamma_{12}^2 \right) \neq 0 \quad (20)$$

или

$$2\Gamma_{12}^1 \Gamma_{12}^2 = \frac{\partial}{\partial u} \Gamma_{12}^1 = \frac{\partial}{\partial v} \Gamma_{12}^2, \quad (21)$$

$$3) \quad \frac{\frac{\partial}{\partial u} \Gamma_{12}^1 - \frac{\partial}{\partial v} \Gamma_{12}^1}{2\Gamma_{12}^1 \Gamma_{12}^2 - \frac{\partial}{\partial u} \Gamma_{12}^2} = \frac{\partial}{\partial v} \left(\frac{2\Gamma_{12}^1 \Gamma_{12}^2 - \frac{\partial}{\partial v} \Gamma_{12}^1}{2\Gamma_{12}^1 \Gamma_{12}^2 - \frac{\partial}{\partial v} \Gamma_{12}^2} \right), \quad (22a)$$

$$\frac{2\Gamma_{12}^1}{2\Gamma_{12}^2} \frac{\left(2\Gamma_{12}^1 \Gamma_{12}^2 - \frac{\partial}{\partial u} \Gamma_{12}^1 \right) \left(\frac{\partial}{\partial u} \Gamma_{12}^1 - \frac{\partial}{\partial v} \Gamma_{12}^1 \right)}{\left(2\Gamma_{12}^1 \Gamma_{12}^2 - \frac{\partial}{\partial v} \Gamma_{12}^2 \right)^2} = \frac{\partial}{\partial u} \left(\frac{2\Gamma_{12}^1 \Gamma_{12}^2 - \frac{\partial}{\partial u} \Gamma_{12}^1}{2\Gamma_{12}^1 \Gamma_{12}^2 - \frac{\partial}{\partial v} \Gamma_{12}^1} \right). \quad (22b)$$

Если поверхности 1P и 2P линичные и если прямые обеих поверхностей отвечают друг другу при указанном соответствии, то необходимым и достаточным условием существования дальнейших пар поверхностей 1P и 2P с теми же инвариантами, как 1P и 2P , является подобие рядов точек на соответствующих друг другу прямых.