

POZNÁMKA KU KONŠTRUKCII OSVETLENIA GULOVEJ PLOCHY V ORTOGONÁLNE AXONOMETRICKOM PREMIETANÍ

GABRIEL ČENĚK, Bratislava

(Metodický príspevok)

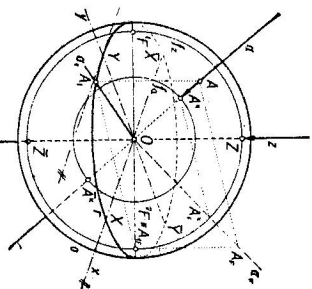
Úloha zostrojiť osvetlenie guľovej plochy zobrazenej v ortogonálnej axonometrii vyžaduje zostrojiť obraz kružnice medze svetla a tieňa a obraz jej vrhnutého tieňa na určitú rovinu. Ide tu zväčša o zostrojenie kuželosečiek a pre ich určenie používajú sa v doterajšej literatúre rozličné vlastnosti a metódy ortogonálneho aj axonometrického premietania, najmä určenie axonometrickej priemetne π Pelcovým spôsobom; zavádzajú sa pomocné konštrukcie v otočených, resp. sklopených rovinných rezoch guľovej plochy, transformujú sa priemetne a používajú aj pomocné guľové plochy, vždy podľa toho, ako si autori určujú základ vlastného axonometrického ortogonálneho premietania.

Ortogonálne axonometrické premietanie osami x, y, z a počiatkom O si však môžeme určiť priamo obrysom guľovej plochy, t. j. kružnicou o so stredom v bode O a obrazom bodu Z , v ktorom guľovú plochu prechlna svislá os z axonometrického zobrazenia (obr. 1). Z vlastností ortogonálneho priemetu kružnice vyplýva, ako z uvedených údajov zostrojíme obrazy všetkých troch osí x, y, z a stanovíme aj priemetné rovnakých (jednotkových) úsečiek na nich, t. j. úsečky OX a OY pri ľubovoľnej volbe jedného smeru x alebo y v rovine g hlavnej kružnice r kolmej na os z . Veď OZ je dĺžka lineárnej excentricity elipsy obrazu kružnice r , jej hlavná os má dĺžku skutočného priemeru guľovej plochy a je kolmá na obraz osi z .

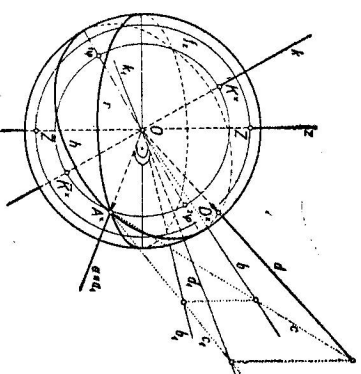
Vlastné konštrukcie osvetlenia guľovej plochy, či už pri osvetlení paralelnom alebo centrálnom, vyžadujú schopnosť pri tomto určení ortogonálne axonometrického zobrazenia vyriešiť niektoré úlohy. Po prvé pôjde o stanovenie obrazov priesečníkov ľubovoľného priemeru guľovej plochy s plochou, po druhé bude treba zostrojiť obraz toho priemeru guľovej plochy, ktorý je na danú rovinu kolmý.

1. Obraz priesečníkov daného priemeru s guľovou plochou

Priemer (obr. 1) nech je a a obraz jeho ortogonálneho priemetu do vodorovnej roviny g nech je a_1 . Nech ďalej nespĺývajú spolu obrazy a a a_1 a ani $a \equiv a_1$ nespĺývajú s obrazom osi z a obrazom priamky a nie je bod. Svislá rovina určená priemerom a a z prechlna guľovú plochu v hlavnej kružnici h , ktorej obrazom bude elipsa združených polomerov OA_1 a OZ . Hľadané priesečníky priemeru a nech sú body A^* a A'^* . Sú to vlastne priesečníky priamky a s hlavnou kružnicou h . S elipsou obrazu kružnice h je perspektívne afinná kružnica f , ktorá



Obr. 1.



Obr. 2.

s ňou má spoločný priemer $ZO\bar{Z}$. Kružnica f je ohniskový meridián pre obrazy kružnice v rovinách rovnobežných s rovinou g , ktorému budeme ďalej hovoriť ohniskový meridián smeru z (kolmého na g). Pomocou tejto perspektívnej afinity ľahko stanovíme hľadané priesečníky A^* a A'^* . Úsečka obrazu OA^* je súčasne polomerom ohniskového meridiánu pre smer a , teda ležia na nej ohniská obrazov všetkých kružníc guľovej plochy, ktoré ležia v rovinách kolmých na smer a .

2. Druhá pomocná konštrukcia hľadá obraz priemeru k guľovej plochy, ktorý je kolmý na danú rovinu α . Súčasne rieši aj úlohu zostrojiť stredom guľovej plochy rovinu α_0 rovnobežnú s danou rovinou α a obraz hlavnej kružnice k v tejto rovine

Konštrukcia stanoví aj kružnicu f_k ohniskového meridiánu pre smer k (obr. 2).

Rovinu α_0 , ktorá ide stredom O rovnobežne s danou rovinou α a o ktorej predpokladáme, že nie je ani rovnobežná ani kolmá na axonometrickú priemetňu π , určíme si dvoma priamkami a, b , rovnobežnými s dvoma navzájom rôznobežnými priamkami roviny α tak, aby prechádzali stredom O . Jedna

z nich α nech leží vo vodorovnej rovine ϱ , druhá nech má svoj obraz b a b_1 , nech je obraz jej ortogonálneho priemetu do roviny ϱ .

Ulohu môžeme riešiť tak, že si stanovíme priesečníky $A^* \bar{A}^*$ a $B^* \bar{B}^*$ priamok a a b s guľovou plochou a zostrojíme si obraz tej hlavnej kružnice h , ktorá je nimi určená.

Alebo si pre elipsu obrazu hlavnej kružnice h stanovíme polomer $OD^* \equiv d$ združený k polomeru OA^* . Obraz jeho priemetu do roviny ϱ je priamka d_1 , pričom smery a_1 a d_1 sú smery združených priemerov elipsy r . Z d_1 vieme určiť obraz priamky d v rovine α_0 napr. pomocou ďalšej priamky c tejto roviny. Vieme ďalej zosťrojiť aj priesečník D^* priemeru d s guľovou plochou. Zo združených polomerov OA^* , OD si zosťrojíme niektorou zo známych konštrukcií osi elipsy h , určíme si aj jej ohniská 1φ 2φ a z toho dostaneme ohniskový meridián hľadaného smeru k a obrazy priesečníkov priemeru k s guľovou plochou, t. j. body K^z , \bar{K}^z .

I. Paralelné osvetlenie guľovej plochy.

4. Ortogonálne axonometrický priemet guľovej plochy si určíme jej obyčiom — kružnicou o — a svislou úsečkou OZ , pričom bod Z je obrazom priesečníka osi z s guľovou plochou. Z týchto údajov vieme si zosťrojiť aj elipsu obrazu hlavnej kružnice r , ktorá leží vo vodorovnej rovine ϱ (obr. 3).

Smer lúčov rovnobežného osvetľovania nech je s a predbežne o ňom predpokladáme, že nie je ani rovnobežný s axonometrickou priemetkou π ani neleží v ortogonálne premietacej rovine osi z . Vylúčime aj triviálny prípad, že smer s je kolmý na priemetku π . Jeho polohu v priestore si určíme obrazom lúča s_0 , ktorý ide stredom guľovej plochy a obrazom jeho ortogonálneho priemetu s_1 do vodorovnej roviny ϱ . Treba si pritom uvedomiť, že priamka s_1 je súčasne priesečnicou svisljej svetelnej roviny — určenej smerom osvetľovania s_0 a osou z — s vodorovnou rovinou ϱ . Je to teda obraz vrhnutého tieňa osi z do roviny ϱ .

Medzou vlastného tieňa bude hlavná kružnica m v rovine μ kolmej na smer svetelných lúčov. Podľa tejto kružnice dotýka sa guľovej plochy rotačná valcová plocha s povrchovými priamkami rovnobežnými so smerom svetla. Budeme ju nazývať svetelným valcom.

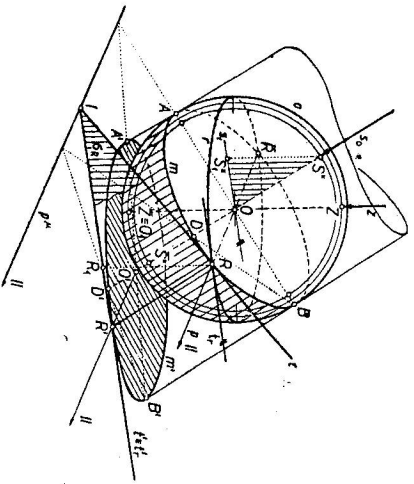
Obrazom kružnice m bude určitá elipsa, ktorej hlavná os AB je kolmá na obraz svetelného lúča s a ktorej lineárna excentricita sa rovná úsečke OS^* , ak S^* je obraz priesečníka guľovej plochy so svetelným lúčom s_0 , ktorý ide stredom guľovej plochy.

Roviny ϱ a μ sa pretínajú v priamke p , ktorá je priemerom kružnice r a ktorej koncevy body R , \bar{R} ležia v priesečníkoch kružnice m a r . Tangenta l , kružnice r v bode R je rovnobežná so smerom s_1 , pretože v bode R dotýka sa guľovej plochy tangenciálna rovina, rovnobežná so zvislou svetelnou rovinou.

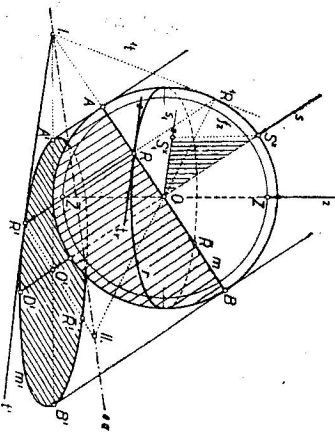
Priemer $p \equiv RO\bar{R}$ je teda združený k priemeru s_1 v kružnici r , čo platí aj pre ich obrazy. Konštrukcia bodu R používa sa často aj pre stanovenie obrazu kružnice m .

Vrhnutým tieňom guľovej plochy na ľubovoľnú rovinu α bude rovinný rez rotačného svetelného valca s touto rovinou. V tom prípade, že rovina α nie je rovnobežná so smerom svetelných lúčov, bude to teda kužeľosečka m' typu elipsa, ktorá v prípade, že rovina α je na smer s kolmá, bude kružnicou.

Medzi obrazmi m a m' platí preto vzťah perspektívnej afinity, ktorej smerom je smer s , páry sebe zodpovedajúcich bodov sú body OR a $O'R'$, ak O' a R' sú priesečníky príslušných svetelných lúčov s rovinou α . A tie vieme zosťrojiť.



Obr. 3.



Obr. 4.

jit. Zvislá svetelná tangenciálna rovina σ v bode R pretína rovinu μ v tangente t kružnice m a rovinu α v tangente t' kužeľosečky m' . Priamky t a t' si v uvažovanej perspektívnej afinite zodpovedajú. Preto dostaneme os perspektívnej afinity aj v obraze ako spojnicu priesečníkov $I \equiv t \times t'$ a $II \equiv OR \times O'R'$.

Je to súčasne obraz priesečnice rovin $\mu \times \alpha \equiv p''$. Tým sme afinný vzťah presne určili a vieme zosťrojiť združené priemery $A'B'$, $C'D'$ obrazu elipsy m' , ktoré zodpovedajú združeným priemerom čiar medzi svetla a tieňa a zosťrojiť sme tak obraz kužeľosečky vrhnutého tieňa guľovej plochy na rovinu α .

Na obr. 3 je zosťrojený vrhnutý tieň na tangenciálnu rovinu α , rovnobežnú s rovinou ϱ , ktorá sa danej guľovej plochy dotýka v bode Z . Všetky konštrukcie, nech priamky p , bodov R, R' alebo tangent t a t' možno zosťrojiť presne pomocou perspektívne afinných vzťahov medzi kružnicou obrysu o a elipsami obrazov m , resp. r . Pretože v tomto prípade je $OR \# O'R'$, je p'' ako os afinity rovnobežná so smerom p a tangenta t' bodom R' je rovnobežná s s_1 aj s t .

B. Elipsa m' a kružnica o majú v našom zobrazení spoločné, navzájom rovnobežné tangenty, ktoré sa dotýkajú kružnice o v bodoch AB . Preto aj medzi m' a o platí vzťah perspektívnej afinity, ktorej smerom je smer spoločných tangen, t. j. smer s obrazu svetelného lúča. V tejto afinite bodu O zodpo-

vedá bod O' a bodu 1R bod R' . Tangente 1y kružnice o v bode 1R zodpovedá tangenta t' v bode R' . Preto vieme stanoviť aj os tejto afinity a na podklade afinného vzťahu stanovíť pre obraz elipsy vrhnutého tieňa príslušné združené priemery, alebo v tomto prípade priamo aj osi.

Tento afinný vzťah použijeme pre zostrojenie obrazu vrhnutého tieňa aj v tom prípade, ak smer svetelného lúča je rovnobežný s axonometrickou priemetňou (Obr. 4.) Obrazom medze svetla a tieňa je tu úsečka (priemer) AB , ktorá pretína obraz kružnice r v bodoch \bar{R} , R . Tangenta elipsy r v bode R je obrazom rovnobežky s obrazom ortogonálneho priemetu s_1 smeru svetla s do roviny o . Body S^* , \bar{S}^* ležia na kružnici o .

C. V prípade, že obraz svetelného lúča splyva s obrazom svojho ortog. priemetu do roviny o , t. j. ak svetelný lúč leží v rovine kružnice r , konštrukcia medze vlastného tieňa nevyžaduje zvláštne obraty. Len v tom prípade, že svetelný lúč leží v ortogonálne premietanej rovine osi z , polohu lúča treba presne určiť, čo správne stanovíme uhlom, ktorý lúč zvierá s rovinou o alebo s osou z , alebo určením jeho priesečníka S^* s guľovou plochou. Pre konštrukciu môžeme použiť ohniskový meridián smeru z alebo axonometrickú premietaciu rovinu osi z za novú pomocnú priemetňu (obr. 5).

D. Vrhnutý tieň m'' guľovej plochy na ľubovoľnú ďalšiu rovinu β zostrojíme stanovením perspektívnej afinity medzi elipsami obrazov m a m'' alebo určením inej perspektívnej afinity medzi m' a m'' , ktorej osou je obraz priesečníce rovin α a β . V prvom prípade stačí zostrojiť kolmicu k stredom guľovej plochy na rovinu β vrhnutého tieňa, stanovíť jej priesečníky K^* a \bar{K}^* s guľovou plochou a v konštrukcii pokračovať ako v prípade A , pričom bod K^* nahradí bod Z tohto riešenia.

II. Centrálné osvetlenie guľovej plochy.

Stred osvetlenia S musí mať od stredy guľovej plochy vzdialenosť väčšiu ako je polomer guľovej plochy, ak má osvetlenie existovať. Potom z bodu S vieme ku guľovej ploche zostrojiť dotykový rotačný kužel — svetelný kužel — s vrcholom v bode S , ktorý sa plochy dotýka podľa jej vedľajšej kružnice m , čiary medze svetla a tieňa. Kružnica m leží v rovine μ , kolmej na spojnicu OS .

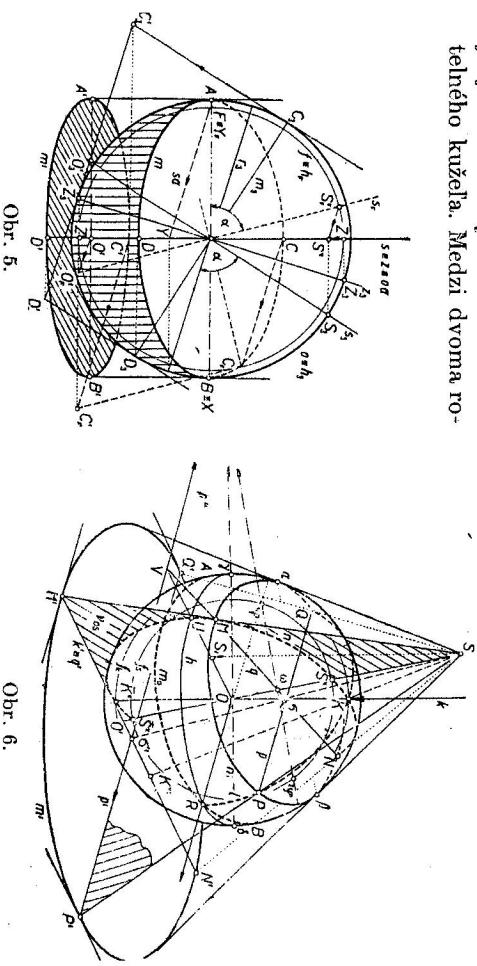
Ak stred S neleží v rovine π_0 idúcej stredom guľovej plochy rovnobežne s axonometrickou priemetňou, ani jeho obraz nesplyva s O , potom obrazom kružnice m bude elipsa. Aby sme ju zostrojili, stačí stanoviť priesečníky S^* , \bar{S}^* priemeru OS s guľovou plochou. Tym smesi už určíli polomer kružnice ohniskového meridiánu f , pre smer OS a tangenty z bodu S sa dotýkajú f , v bodoch ${}^1q^2q$, čo sú už ohniská elipsy m obrazu kružnice medze svetla a tieňa. Zo známých ohnisk eliptického obrazu vedľajšej kružnice na guľovej ploche vieme obmedziť aj osi elipsy tohto obrazu. Konštrukciu nemožno použiť len v tom prípade, ak obraz bodu S leží na obraze osi z alebo priamo v bode O . Vtedy pre konštrukciu obrazu m použijeme ohniskový meridián f_0 , podobne ako v prípade rovnobež-

ného osvetľovania v obraze 5. Pre prípad, že obraz S splyva s O , obrazom kružnice m bude opäť kružnica.

Ak možno z bodu S zostrojiť tangenty ku kružnici o , tvoria obrys svetelného kužela a dotýkajú sa kružnice o v bodoch $\alpha\beta$. Body α a β ležia aj na elipse obrazu kružnice m a tangenty v nich sú $S\alpha$ a $S\beta$.

Rovina μ_0 , idúca stredom O , rovnobežne s rovinou μ , pretína guľovú plochu v hlavnej kružnici m_0 . Jej obrazom je elipsa s hlavnou osou AB , ktorá je kolmá na obraz spojnice SO (obr. 6).

Vrhnutý tieň m' guľovej plochy na ľubovoľnú rovinu α , ktorá neprechádza stredom S , určíme si ako rovinný rez svetelného kužela s touto rovinou. Kružnica m je jeden rovinný rez tohto svetelného kužela. Medzi dvoma ro-



Obr. 5.

Obr. 6.

vinými rezní kužela platí vzťah perspektívnej kolíneácie, ktorej osou je priesečníca rovin obidvoch rezov. Tento vzťah tu platí aj o obrazoch, teda aj o kuželosečkách m a m' , ak rovina α nie je kolmá na priemetňu π . Stredom kolíneácie bude obraz stredy osvetľovania S a osou bude obraz priesečníce rovin μ a α . Kuželosečka vrhnutého tieňa guľovej plochy na rovinu α môže mať rozličný typ, podľa toho, či rovina vrhnutého tieňa pretína všetky priamky svetelného kužela vo vlastných bodoch, alebo či je rovnobežná s niektorou povrchovou priamkou, alebo rovnobežná s dvoma povrchovými priamkami. To znamená, že vrhnutým tieňom bude parabola, ak rovina α bude rovnobežná s tangenciálnou rovinou guľovej plochy v niektorom bode M_p kružnice m medze svetla a tieňa na guľovej ploche. Vrhnutý tieň bude elipsa, ak jeho rovina bude rovnobežná s tang. rovinou guľovej plochy v niektorom bode guľového vrchlika obmedzeného kružnicou m , ktorý obsahuje bod S^* . Je jasné, že toto tvrdenie nepatí pre body kružnice m a pre roviny rovnobežné s tangenciálnou rovinou bodu S^* , lebo v poslednom prípade to budú kružnice.

Všeobecne to znamená, že druh kuželosečky vrhnutého tieňa nám určí poloha bodu K^z , v ktorom plochu pretne priemer kolmý na rovinu vrhnutého tieňa.

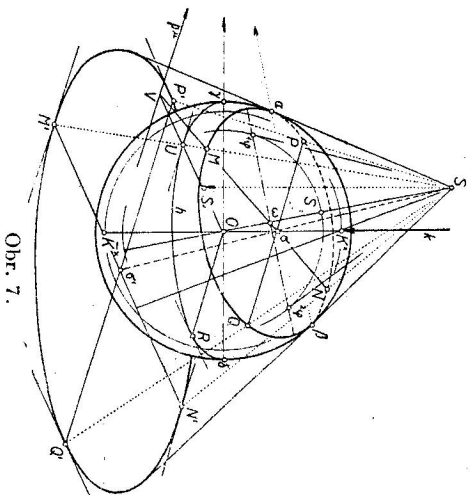
A. *Vrhnutý tieň guľovej plochy je elipsa* (obr. 6).

Vieme, že vrhnuté tieňe bodov K^z , \bar{K}^z do roviny α sú ohniskami skutočnej kuželosečky vrhnutého tieňa do roviny α . Ak rovina α nie je rovnobežná s priemetňou π_0 , nebudú body K^z , \bar{K}^z ohniskami obrazu kuželosečky vrhnutého tieňa, ale ich spojnicou bude priemerom kuželosečky m' obrazu a polárnej bod σ' úsečky $K^z\bar{K}^z$ bude stredom obrazu m' v prípade eliptického aj hyperbolického tieňa. Bod σ' je teda vrhnutým tieňom určitého bodu σ spojnice $k \equiv K^z\bar{K}^z$. Rovina $\nu_{\sigma'}$ určená stredom osvetľovania S a priemerom k pretína guľovú plochu v hlavnej kružnici n a tangenty z bodu S dotýkajú sa jej v bodoch M a N . Vrhnuté tieňe M' a N' bodov M a N obmedzia nám jeden priemer kuželosečky vrhnutého tieňa. Spojnica MN prechádza aj stredom ω kuželosečky m . Priamka $q \equiv MN$ je priesečnicou roviny μ s rovinou $\nu_{\sigma'}$. Z uvedeného ďalej vyplýva, že tangenty kuželosečky m' v bodoch $M'N'$ sú navzájom rovnobežné a sú rovnobežné aj s tangentami bodov M a N kružnice m . Sú teda rovnobežné aj s osou perspektívnej kolíneácie, ktorá platí medzi rovinami μ a α a rovnobežné aj s priemerom p' združeným v kuželosečke m' s priemerom $q' \equiv k' \equiv M'N'$. Obraz tohto smeru p' môžeme preto zostrojiť rozličným spôsobom. Je to napr. smer v elipse m združený k priemeru $q \equiv MN$. Je to ďalej smer priemeru OR , ktorý je združený k priemeru OS v hlavnej kružnici h . Tá lež v rovine α_0 idúcej stredom guľovej plochy rovnobežne s rovinou vrhnutého tieňa a bod S_1 je ortog. priemiet bodu S do tejto roviny. Smer p' je ďalej smer priesečnice rovin $p'' \equiv \mu \times \alpha$ aj smer priesečnice roviny μ s rovinou α_0 .

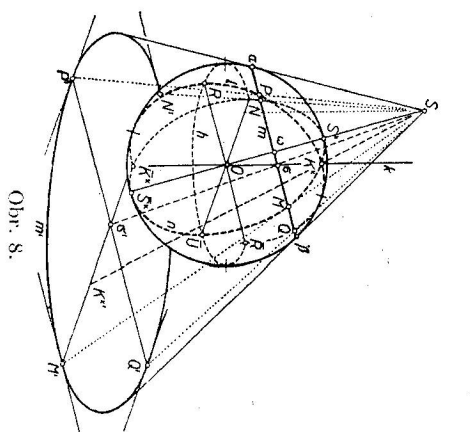
Bodom σ ide priamka p v rovine μ , ktorá pretína kružnicu m v bodoch PQ . Vrhnuté tieňe $P'Q'$ bodov PQ obmedzia priemer p' združený k priemeru $q' \equiv k'$ v kuželosečke m' medze vrhnutého tieňa guľovej plochy na rovinu α . Tetiva $P\sigma Q$ leží teda v rovine λ_0 kolmej na rovinu α_0 a guľovú plochu pretína v hlavnej kružnici l , ktorej dva združené polomery sú OR a OK . Roviny α_0'' , α_0' tvoria pravouhlý trojhran, ktorého priesečnice sú priamky UOU , $RO\bar{R}$, KOK . Trojhran pretína guľovú plochu v hlavných kružniciach h , n_0 , l .

a) Vlastná konštrukcia elipsy m' obrazu vrhnutého tieňa na rovinu α bude teda vyzerať takto: (obr. 7). Za predpokladu, že stred osvetľovania neleží v rovine idúcej stredom guľovej plochy rovnobežne s axonometrickou priemetňou, zostrojíme si obraz bodu S^z a pomocou neho aj obraz kružnice m medze vlastného tieňa. Ďalej zostrojíme obrazy priesečníc K^z a \bar{K}^z priemeru k , kolmého na rovinu α vrhnutého tieňa s guľovou plochou a obraz hlavnej kružnice h_0 , ktorá leží v rovine α_0 , idúcej stredom guľovej plochy rovnobežne s rovinou α . Stanovíme aj obraz S_1 ortog. priemietu streda osvetľovania S do roviny α_0 . V elipse h určíme priemer UOU , ktorý leží v spojnici OS_1 a k nemu združený

priemer $RO\bar{R}$. Zostrojíme ďalej obraz priesečnice p'' rovin μ a α_0 , ktorá ide priesečnicou priamok $\alpha\beta$ a $\rho\theta$ rovnobežne so smerom OR . Na priemere UO dostaneme tak bod V . Bodom V ide priemer $M\omega N$ elipsy m , pretína ju v bodoch MN a priamku k v bode σ . Tetiva $P\sigma Q$ rovnobežná s p'' určí na m body PQ . Vrhnuté tieňe bodov $MNPQ$ na rovinu α určia obmedzenie združených prie-



Obr. 7.



Obr. 8.

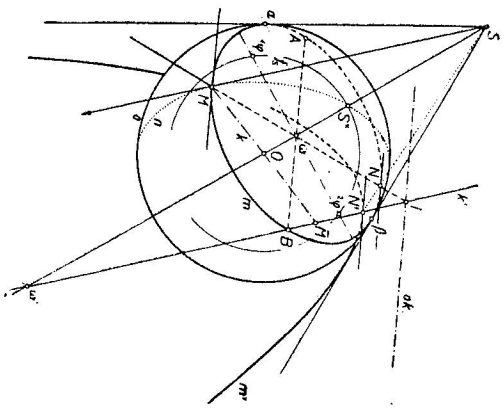
merov elipsy m' obrazu vrhnutého tieňa. Pritom $M'N'$ je rovnobežné s priemerom UOU a $P'Q'$ s priemerom OR elipsy obrazu kružnice h .

b) Ak stred osvetľovania leží v rovine π_0 idúcej stredom guľovej plochy rovnobežne s axonometrickou priemetňou, obraz kružnice m je potom spojnicou bodov $\alpha\beta$ a bodov S^z , \bar{S}^z sú priesečnicou spojnice SO s kružnicou o (obr. 8). Rovina μ_0 pretína rovinu α_0 v priamke $RO\bar{R}$. Rovina $\nu_{\sigma'}$ pretína guľovú plochu v hlavnej kružnici n , ktorej obrazom je elipsa združených polomerov OK^z, OU a hlavnej osi S^zOS^z . Tá pretína m v bodoch $M'N'$. Rovina λ pretína guľovú plochu v hlavnej kružnici l , ktorej obrazom je elipsa združených polomerov OR, OK^z a hlavnej osi kolmej na obraz OU . Tá pretína m v bodoch P a Q . Vrhnuté tieňe bodov $MNPQ$ určia obraz združených priemerov (v skutočnosti osi) elipsy m' vrhnutého tieňa.

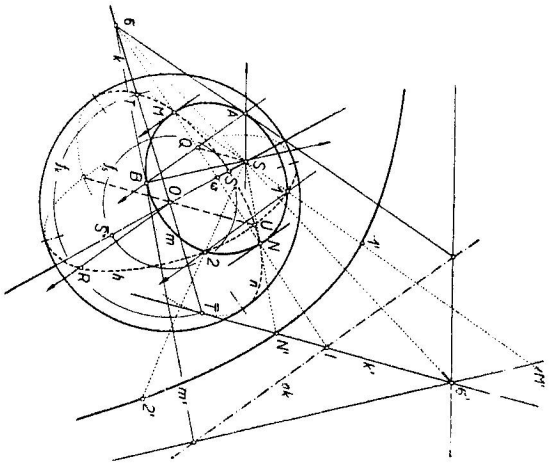
B. *Vrhnutý tieň guľovej plochy je parabola* (obr. 9).

Nech tangenciálna rovina rovnobežná s rovinou vrhnutého tieňa sa dotýka guľovej plochy v bode M , ktorý musí ležať na kružnici m , medze svetla a tieňa. Vrhnutý tieň si zostrojíme na tú rovinu α , ktorá je tangenciálnou rovinou guľovej plochy, teda v jej bode \bar{M} , diametrálnom k bodu M . Rovina $\nu_{\sigma'}$ určená stredom S a kolmicou k , pretína rovinu α v priamke k' , ktorá je vrhnutým tieňom priemeru k . Priamka k' ide preto bodom M rovnobežne s priamkou

$S.M.$ Priemer $M\omega$ pretína m v bode N , ktorého vlnitý tieň N' leží na k' a v skutočnosti je vrcholom paraboly vlnitého tieňa. Priamka k' je v skutočnosti osou paraboly. Prísečníkom $MN \times k \equiv I$ ide stopa roviny μ do roviny α ,



Obr. 9.



Obr. 10.

teda aj os perspektívnej kolíneácie medzi elipsou m a parabolu m' ide vodom I rovnobežne s priemerom $A\omega B$, zdvihnutým k priemeru $M\omega N$ v kužeľosečke m .

C. *Vlnitý tieň guľovej plochy je hyperbola* (obr. 10).

Tangenciálne roviny guľovej plochy rovnobežné s rovinou vlnitého tieňa dotýkajú sa v bodoch T a \bar{T} . Níadaťme vlnitý tieň na tangenciálnu rovinu v bode \bar{T} . Rovina α' idúca stredom O rovnobežne s rovinou α vlnitého tieňa, pretína guľovú plochu v kružnici k . Rovina γ_a pretína guľovú plochu v hlavnej kružnici n , ktorá prechádza bodmi $TT'S'S'$. Tangenty z bodu S ku kružnici n dotýkajú sa jej v bodoch MN , ktorých spojnice ide stredom ω a ktoré ležia aj na kružnici m . Spojnica MN pretína $k \equiv T\bar{T}$ v bode σ . Ako v prípade eliptického vlnitého tieňa, aj tu si stanovíme smeru OU a OR aj smer p . Vedeli by sme zostrojiť aj os perspektívnej kolíneácie medzi kužeľosečkou m a hyperbolou m' . Smeru asymptot hyperboly m' dostaneme, ak bodom S zostrojíme roviny α , rovnobežné s rovinou α vlnitého tieňa. Tá pretína roviny γ_a v priamke SQ , rovnobežnej s OU a roviny μ v priamke AQB , rovnobežnej s priamkou p . Smeru SA a SB sú smeru asymptot hyperboly m' .

Konfiguráciu kužeľosečky vlnitého tieňa (paraboly a hyperboly) v prípade, že stred S leží v rovine idúcej stredom guľovej plochy rovnobežne s rovinou π , potreba osobitne uvádzať, lebo je aflixiáciou nižšieho eliptického vlnitého tieňa, uvedeného v texte pre tento prípad polohy bodu S .

Došlo 4. I. 1955.

ПРИМЕЧАНИЕ К КОНСТРУКЦИИ ОСВЕЩЕНИЯ ШАРНОЙ ПОВЕРХНОСТИ В ОРТОГОНАЛЬНО-АКСОНОМЕТРИЧЕСКОЙ ПРОЕКЦИИ

(Методический май)

ГАВРИЕЛ ЧЕНЕК, Братислава
Выводы

Ортогонально-аксонометрическую проекцию можно также определить аксонометрической проекцией шарной поверхности. Контурой шара здесь окружность, радиус которой есть действительный радиус шарной поверхности. Ее положение в отношении к аксонометрической проекционной плоскости можно определить изображением точки пересечения ее вертикального диаметра с поверхностью. Из этих данных можно деципировать изображения осей знакомого вида определения ортогонально-аксонометрической проекции и изображения проекцией в действительности одинаковых абсцисс на этих осях. Конструкция изображения параллельного освещения шарной поверхности и изображения ее тени падающей на любую плоскость составляем возле того определим перспективного аффинного оттолщения, которое имеет между изображениями окружностей тени собственной и линии тени падающей действие на основании качества ортогональной проекции окружностей на шарной поверхности. Этим самым образом можно построить тоже изображение центрального освещения шарной поверхности и изображения ее тени падающей на любую плоскость, пусть эта тень падающая будет коническое сечение любого рода. Употребленные конструкции не требуют глубоких знаний из проективной геометрии и их обоснование не требует ни знания поларитета шарной поверхности. Можно пользоваться такими конструкциями, которые вообще сохраняют наглядность.